

INFORMAZIONI PERSONALI

Matteo Matteucci

 Politecnico di Milano (DEIB), via Ponzio 34/5, 20133, Milano

 +39 02 2399 3470 

 matteo.matteucci@polimi.it

 <http://chrome.ws.dei.polimi.it>



SETTORE PROFESSIONALE

Ricerca scientifica e istruzione superiore

OBIETTIVO PROFESSIONALE

Imparare, capire, conoscere.

ESPERIENZA
PROFESSIONALE

(2021 - oggi)

Professore ordinario

Dipartimento di elettronica informazione e bioingegneria, Politecnico di Milano

- Ricerca, docenza, trasferimento tecnologico

Attività o settore Intelligenza artificiale, robotica autonoma, apprendimento automatico, percezione e SLAM (Simultaneous Localization and Mapping)

(2015 - 2021)

Professore associato

Dipartimento di elettronica informazione e bioingegneria, Politecnico di Milano

- Ricerca, docenza, trasferimento tecnologico

Attività o settore Intelligenza artificiale, robotica autonoma, apprendimento automatico, percezione e SLAM (Simultaneous Localization and Mapping)

(2005 - 2015)

Ricercatore di ruolo (confermato dal 2008)

Dipartimento di elettronica e informazione, Politecnico di Milano

- Ricerca, docenza, trasferimento tecnologico

Attività o settore Intelligenza artificiale, robotica autonoma, apprendimento automatico, percezione e SLAM (Simultaneous Localization and Mapping)

(2003 - 2005)

Assegnista di ricerca

Dipartimento di elettronica e informazione, Politecnico di Milano

- Ricerca su "Evoluzione tecnologica e nuove applicazioni delle basi di dati e dei sistemi informativi"

Attività o settore Apprendimento automatico

(2000 - 2002)

Assegnista di ricerca

Dipartimento di elettronica e informazione, Politecnico di Milano

- Ricerca su "Modelli di apprendimento automatico in ambienti dinamici"

Attività o settore Robotica autonoma, apprendimento automatico

ISTRUZIONE E FORMAZIONE

- (2000 – 2003) **Dottorato di ricerca in Ingegneria Informatica e Automatica** PhD
 Politecnico di Milano (Milano, Italia)
 ▪ Apprendimento automatico, reti neurali, computazione evolutiva, modelli Bayesiani, robotica autonoma, visione artificiale
- (2001 - 2002) **Master of Science in Knowledge Discovery and Data Mining** Master of Science
 Carnegie Mellon University (Pittsburgh, USA)
 ▪ Apprendimento automatico, data mining, modelli grafici, intelligenza artificiale, statistica
- (1993 - 1999) **Laurea in Ingegneria Informatica** Laurea
 Politecnico di Milano (Milano, Italia)
 ▪ Programmazione, architetture dei calcolatori, ingegneria del software, basi di dati, intelligenza artificiale, robotica

COMPETENZE PERSONALI

Lingua madre Italiano

Altre lingue	COMPRESIONE		PARLATO		PRODUZIONE SCRITTA
	Ascolto	Lettura	Interazione	Produzione orale	
Inglese	C1	C1	C1	C1	C1

Competenze comunicative

- competenze comunicative acquisite durante la mia esperienza di docente per corsi di laurea di primo livello, laurea magistrale e dottorato
- competenze comunicative esercitate in occasione di diverse presentazioni pubbliche divulgative relative a temi di intelligenza artificiale e robotica

Competenze organizzative e gestionali

- competenze di gestione acquisite nel coordinamento di progetti di ricerca nazionali e internazionali
- competenze organizzative acquisite dalla supervisione di tesisti (>70) e dottorandi (>10)

Competenze professionali

- sviluppo di sistemi robotici autonomi all'interno di contratti con partner industriali
- trasferimento tecnologico nel campo di robot mobili autonomi

Competenze digitali

AUTOVALUTAZIONE				
Elaborazione delle informazioni	Comunicazione	Creazione di Contenuti	Sicurezza	Risoluzione di problemi
Utente avanzato	Utente avanzato	Utente avanzato	Utente intermedio	Utente intermedio

Patente di guida Patenti A e B

ULTERIORI INFORMAZIONI

- Progetti di ricerca**
- 2019 - 2022: responsabile per il Politecnico di Milano del progetto H2020-ICT-857339 "DEEPFIELD: Deep Learning in Field Robotics" finanziato dalla Commissione Europea
 - 2019 - 2020: responsabile per il Politecnico di Milano del progetto "BEAST: Benchmark-Enabling Active Shopping Trolley" finanziato come Financial Support for Third Parties (FSTP) all'interno del progetto H2020 EUROBENCH.
 - 2019 - 2020: responsabile per il Politecnico di Milano del progetto "MADROB: Modular Active Door for Robot Benchmarking" finanziato come Financial Support for Third Parties (FSTP) all'interno del

progetto H2020 EUROBENCH.

- 2019 - 2020: responsabile per il Politecnico di Milano (subcontractor) del progetto "MATTCH: Machine Learning Methods for SAR-derived Time Series Trend Change Detection" finanziato dalla European Space Agency (ESA)
 - 2018 - 2021: responsabile per il Politecnico di Milano del progetto H2020-ICT-780086 "SciRoc: European Robotics League plus Smart Cities Robot Competitions" finanziato dalla Commissione Europea
 - 2017 - 2021: ricercatore per il Politecnico di Milano del progetto H2020 "L4MS: Logistics for Manufacturing SMEs" finanziato dalla Commissione Europea
 - 2018 - 2019: responsabile per il Politecnico di Milano del progetto "Plug&Bench" all'interno del progetto europeo "RobMoSys" finanziato dalla Commissione Europea
 - 2017 - 2019: ricercatore per il Politecnico di Milano del progetto "TEINVEIN: Tecnologie per veicoli intelligenti" finanziato da Regione Lombardia
 - 2018: responsabile per il Politecnico di Milano dell'attività EIT A1803 "Drone112" finanziato dalla Commissione Europea
 - 2016 - 2018: responsabile per il Politecnico di Milano del progetto H2020-ICT-688441 "RockEU2: Robotics Coordination Action for Europe Two" finanziato dalla Commissione Europea
 - 2016 - 2018: ricercatore per il Politecnico di Milano nel progetto "GRAPE: Ground Robot for vineyArd monitoring and ProtEction" esperimento all'interno del progetto FP7-ICT601116 ECHORD++ finanziato dalla Commissione Europea
 - 2017: responsabile per il Politecnico di Milano per l'attività EIT A1703 nel progetto "Cloud4Drones" finanziato dalla Commissione Europea
 - 2013 - 2015: responsabile per il Politecnico di Milano nel progetto FP7-ICT-601012 "RoCKIn: Robot Competitions Kick Innovation in Cognitive Systems and Robotics" finanziato dalla Commissione Europea
 - 2013 - 2015: responsabile tecnico del progetto "ALMA: Aging without Losing Mobility and Autonomy" finanziato dalla Commissione Europea all'interno del programma Ambient Assisted Living
 - 2014 - 2015: ricercatore per il Politecnico di Milano nel progetto "SHELL: Ecosistemi domestici condivisi ed interoperabili per ambienti di vita sostenibili, confortevoli e sicuri" finanziato dal Ministero Italiano dell'Università e della Ricerca come parte del programma "Tecnologie per gli ambienti di vita"
 - 2012 - 2014: ricercatore per il progetto "SINOPIAE: Sistema prototipale multisorgente Integrante tecniche di Osservazione multispettrale da satellite, aeromobile e a terra per il monitoraggio multi-scala della variazione di Indicatori ambientali legata ai costituenti Atmosferici e dispersione Energetica" finanziato dal Ministero Italiano dell'Università e della Ricerca e da Regione Lombardia all'interno del programma "Progetti di Ricerca Industriale e Sviluppo Sperimentale per i settori strategici di Regione Lombardia"
 - 2012 - 2014: responsabile per il Dipartimento di Elettronica e Informazione (DEI) del progetto "Un Masterplan innovativo, aperto e digitale per gestire concretamente progetto Città Studi Campus Sostenibile" finanziato dal Politecnico di Milano per il programma "5 per 1000"
 - 2011 - 2013: Coordinatore nazionale del progetto PRIN 2009 "ROAMFREE: Robust Odometry Applying Multisensor Fusion to Reduce Estimation Errors" finanziato dal Ministero Italiano dell'Università e Ricerca
 - 2006 - 2009: Coordinatore del progetto FP6-045144 "RAWSEEDS: Robotics Advancement through Web-publishing of Sensorial and Elaborated Extensive Data Sets" finanziato dalla Commissione Europea
 - 2007 - 2008: responsabile del grant di ricerca "Brain-Computer Interfaces in Everyday Applications" finanziato dal Politecnico di Milano e da Regione Lombardia all'interno del programma congiunto "Grant di Avvio alla Ricerca - Accordo di Collaborazione tra il Politecnico di Milano e la Regione Lombardia"
 - 2006 - 2008: ricercatore nel workpackage "Robotic Companion Exploiting Affective Feedback for Modeling Emotional State of the Patient and Adapting the Rehabilitation Treatment" nel progetto finanziato da Politecnico di Milano e IIT su Rehabilitation
 - 2003 - 2005: ricercatore nel progetto PRIN "MADSys: Sviluppo di metodologie e strumenti per lo sviluppo di comunità di agenti robotici" finanziato dal Ministero Italiano dell'Università e Ricerca
 - 2002 - 2003: responsabile per il progetto "Adattatività in ambienti dinamici tramite transductive learning e boosting" finanziato dal Politecnico di Milano nel programma "Young Researcher"
- Progetti industriali
- 2018: responsabile progetto di ricerca con ABB su "Sistema di Acquisizione di Diagrammi Unifilari: definizione di architettura e specifiche del sistema di riconoscimento"

- 2018: responsabile progetto di ricerca con ENI SpA e ENIProgetti (Tecnomare) su “Studio sistema navigazione indoor basato su dispositivo DJI guidance”
- 2018: responsabile progetto di ricerca con ENIProgetti (Tecnomare) su “Studio ed identificazione delle architetture software per sistemi robotici, con particolare attenzione a ROS e OROCOS”
- 2017 - 2018: ricercatore nel progetto di ricerca con ENIProgetti (Tecnomare) su “Studio di fattibilità per lo sviluppo di un drone per la ricerca di emissioni fuggitive”
- 2017 - 2018: ricercatore nel progetto di ricerca con ENI SpA su “Attività di R&D sull’analisi e lo sviluppo di algoritmi e modelli predittivi per l’anticipazione di fenomeni associati a Non Productive Time nelle attività di perforazione Eni”
- 2017 - 2018: responsabile della ricerca con Elettronica ASTER per “Supporto nella progettazione e nello sviluppo di un sistema di guida autonoma per un veicolo elettrico autonomo”
- 2013 - 2018: responsabile per la ricerca per il Politecnico di Milano (in ATS con Infosolution SpA e Università degli Studi di Milano – Bicocca) nella “Gara per l’affidamento di un appalto pre-commerciale ai sensi dell’art.19 co.1 lett. F) del D.LGS.N. 163/2016 relativo a servizi di ricerca industriale e sviluppo sperimentale funzionali alla realizzazione di un nuovo sistema universale per traino dei letti di degenza” con ARCA (Agenzia Regionale Centrali Acquisti) Regione Lombardia.
- 2015 - 2016: responsabile del progetto di ricerca con Infosolution SpA su “Realizzazione di una interfaccia cervello-computer basata su potenziale P300” all’interno del progetto “STELE: telemonitoraggio e autonomia nell’assistenza domiciliare dei pazienti di patologie neurodegenerative” finanziato da FILAS SpA.
- 2012 - 2013: responsabile del progetto di ricerca con Gaiotto Automation SpA su “Studio fattibilità software di programmazione off-line”
- 2010 - 2013: ricercatore nel progetto di ricerca “QUADRIVIO” con AEROSEKUR all’interno del progetto di ricerca “QUADRIVIO” finanziato da FILAS SpA
- 2010 - 2013: responsabile del progetto di ricerca con Infosolution SpA per “Realizzazione di una interfaccia cervello-computer basata su potenziale P300” all’interno del progetto “ON: monitoraggio e autonomia nella assistenza domiciliare dei pazienti affetti da SLA” finanziato da FILAS SpA
- 2009 - 2013: ricercatore nel workpackage “Intelligenza di prodotto” del progetto Industria 2015 n. EE01_00015 “Studio, progettazione e sviluppo di una nuova gamma di elettrodomestici caratterizzata da tecnologie innovative mirate a una notevole riduzione dei consumi energetici e dell’impatto ambientale” finanziato dal Ministero dello Sviluppo Economico
- 2009 - 2012: ricercatore per Noustat S.r.l. nel progetto di ricerca “Metodi statistici e di machine learning per lo sviluppo automatico di ontologie di dominio”
- 2009 - 2010: ricercatore nel contratto di ricerca “Valutazione dell’efficacia della politica regionale di assegnazione agli E.E.L.L. di risorse finanziarie, in forme concertate, per interventi di sicurezza stradale e analisi dell’efficienza funzionale” finanziato da Regione Lombardia

Presentazioni

- 15/10/2019: “Dai Big Data ai Sistemi di Autoapprendimento” intervento su invito presso Fondazione Faraggiana, Novara.
- 18/09/2018: “Cosa intendiamo per IA ... tutto ciò che avreste voluto sapere e non avete mai osato chiedere” al convegno “INTELLIGENZA ARTIFICIALE E RICERCA CLINICA”, Milano
- 05/07/2018: “A che punto siamo con le tecnologie dell’AI e il loro futuro possibile” al convegno “AI TECH CONFERENCE: Artificial Intelligence per le imprese e per un mondo migliore”, Milano
- 30/11/2017: “Sul senso (comune) dei Big Data” al Convegno “Big Data e Robotica nella fabbrica digitale connesso”, Milano
- 29/03/2017: “AI and Cognitive Technology: Why, What, How ...” alla conferenza “Cognitech”, Milano
- 21/06/2017: “The RAWSEEDS Project: How we did it!” alla “CHIST-ERA Conference”, Krakov
- 21/06/2017: “Object recognition and manipulation by robots: Data sharing and experiment reproducibility”, alla “CHIST-ERA Conference”, Krakov
- 21/04/2016: “Modular development of service robots: from Rapid Robot Prototyping to Nova Core” nella sessione specialistica “Robot & Co.” alla conferenza A&T 2016, Torino
- 18/03/2016: “Do Big Data make (common) sense?” al convegno “L’automazione nell’era dei Big Data: scenari e prospettive”, MEC SPE, Parma
- 28/09/2015: “Do we really need to replicate experiments?” all’ “Open forum on evaluation of results, replication of experiments and benchmarking in robotics research” presso la conferenza IROS 2015
- 15/09/2015: “The RAWSEEDS Project: How we did it!” alla IEEE-RAS Summer School on Experimental Methodology, Performance Evaluation and Benchmarking in Robotics
- 15/09/2015: “Benchmarking and Competitions” alla IEEE-RAS Summer School on Experimental Methodology, Performance Evaluation and Benchmarking in Robotics

- 04/06/2014: “RoCKIn: Driving Robotics Forward through Collaboration, Benchmarking and Competition” al forum su “Robotics Challenges and Competitions” durante la conferenza ICRA 2014
- 12/03/2014: “Benchmarking in Robotics: Challenges and Visions” nel workshop “Shared infrastructures, benchmarking and performance evaluation” durante l’European Robotics Forum
- 23/01/2014: “Benchmarking through competitions” al “EuRoC Challenge Design Workshop”

Appartenenza a gruppi / associazioni

- Dal 2019: Italian Institute of Robotics and Intelligent Machines
- Dal 2018: Italian Association for Computer Vision, Pattern Recognition and Machine Learning
- Dal 2018: membro del consiglio di dottorato in “Data Analytics and Decision Sciences” presso il Politecnico di Milano
- Dal 2016: Segretario Consiglio Corso di Studi in Ingegneria Informatica del Politecnico di Milano
- Dal 2015: Reviewer per il Ministero Italiano per l’Università e la Ricerca (MIUR) registrato su “REPRISE: Register of Expert Peer Reviewers for Italian Scientific Evaluation”
- Dal 2015: Membro co-fondatore del laboratorio interdipartimentale “I.DRIVE: Interaction between Driver, Road Infrastructure, Vehicle, and Environment” del Politecnico di Milano (<http://idrive.polimi.it>).
- Dal 2013: Assistive Technology Group del Politecnico di Milano (<http://atg.deib.polimi.it/>).
- Dal 2010: “Commissione Didattica Laurea Specialistica” per la laurea in Ingegneria Informatica del Politecnico di Milano - Polo Regionale di Como.
- Dal 2009: “Commissione Orari” per la laurea in Ingegneria Informatica del Politecnico di Milano - Polo Regionale di Como.
- Dal 2008: “Delegato SAT” (Struttura Accademica dei Tirocini) per la laurea in ingegneria informatica del Politecnico di Milano - Campus Leonardo.
- Dal 2007: Membro IEEE, the Institute of Electrical and Electronics Engineers (Computational Intelligence Society, Robotics and Automation Society).
- Dal 2000: Membro dell’Artificial Intelligence and Robotics Lab of Politecnico di Milano.
- Dal 2012 al 2015: Iscritto all’albo revisori del Ministero Italiano dell’Università e Ricerca (MIUR)
- Dal 2012 al 2013: National Action co-Leader per l’Action Line “Health & Wellbeing” del nodo italiano dell’European Institute for Innovation and Technology (EIT).
- Dal 2000 al 2005: Membro dell’AI*IA, Associazione Italiana per l’Intelligenza Artificiale.

Riconoscimenti e premi

- 17/06/2019 Best Paper Award for l’articolo “Asynchronous Convolutional Networks for Object Detection in Neuromorphic Cameras” presentato al Second International Workshop on Event-based Vision and Smart Cameras svolto in congiunzione con IEEE CVPR 2019.
- Nel 2018 sponsorship grant da 20K\$ su Microsoft a supporto del corso di dottorato “Deep Learning: Theory Techniques and Applications”
- Nel 2017 sponsorship grant da 20K\$ su Microsoft a support della ricerca su “Deep Learning machine on the cloud”
- 01/07/2016 Best Paper Award per l’articolo “ReSeg: A Recurrent Neural Network-based Model for Semantic Segmentation” presentato a DeepVision 2016, International Workshop on Deep Learning in Computer Vision in conjunction with CVPR 2016
- 10/03/2016 Best Paper Award (people choice) per l’articolo “Automatic 3D Reconstruction of Manifold Meshes via Delaunay Triangulation and Mesh Sweeping” alla 2016 IEEE Winter Conference on Applications of Computer Vision (<http://wacv16.wacv.net/index.html@p=1225.html>)
- 2015 NVIDIA Academic Hardware Grant (Titan X GPU)
- 2014 premiato con il Dott. Martino Migliavacca e il Prof. Andrea Bonarini con il “BUSINESS GRANT AND THE ACCELERATION PROGRAM” per il progetto R2P all’interno del Working Capital Accelerator program (WCAP 2014) di Telecom Italia
- 2014 vincitore con la Prof. Sara Comai del “POLISOCIAL AWARD 2014” per il progetto “MEP: Maps for Easy Paths”
- 2011 vincitore con il partner industriale Infosolution SpA del “Premio Antonio D’Auria 2010 per progetti e prototipi di dispositivi mecatronici innovativi di ausilio a disabili motori” da parte della Società Italiana di Robotica e Automazione
- 2011 vincitore con il partner industriale Infosolution SpA dell’ Intesa San Paolo “Startup Initiative” e dell’ Italian round della “Global Social Venture Competition” con il progetto RobyWheelChair
- 2003 vincitore del Dimitris N. Chorafas Foundation Award per la migliore tesi di dottorato
- 2001 vincitore della Rotary Foundation Ambassadorial Scholarship

Certificazioni

- 2017 Abilitazione Nazionale (art. 16 legge n.240, 30 Dec. 2010) “Professore I fascia” settore 09/H1
- 2013 Abilitazione Nazionale (art. 16 legge n.240, 30 Dec. 2010) “Professore II fascia” settore 09/H1
- 2013 Abilitazione Nazionale (art. 16 legge n.240, 30 Dec. 2010) “Professore II fascia” settore 01/B1

Milano, 28/07/2022

- autorizzo il trattamento dei dati personali contenuti nel mio curriculum vitae in base all'art. 13 del GDPR 679/16

- il sottoscritto, Matteo Matteucci, consapevole delle sanzioni penali previste dall'art. 76 T.U. N. 445 del 28.12.2000 sulle disposizioni legislative e regolamentari in materia di documentazione amministrativa nel caso di mendaci dichiarazioni o esibizione di atti falsi o contenenti dati non rispondenti a verità, dichiara sotto la propria responsabilità che quanto sopra riportato risponde a verità