

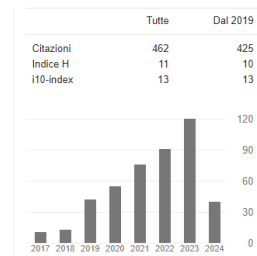
Eng. Andrea Baldoni, Ph.D.

MSC. Mechanical Engineer & Inventor

Baldoni Engineering

In 2023 I founded an engineering consultancy agency so call “**B-Eng**” (VAT number: 02479690501) with three main missions:

1. Service engineering & problem-solving activities
2. Fast-prototyping support
3. Intellectual property advising



Main personal indicators: [\(link to scholar profile\)](#)

- 19 patents families as (main) inventor for 57 total patents extensions;
- 20 exoskeletons/prosthesis actively designed, conceived, manufactured, assembled, and tested. Several test bench etc;
- 16 journals papers;
- 11 book chapters and/or conference papers;
- 24 involvements in private, national and/or international projects;
- H-Index from 2019: 10.

Main current commitments:

Education:

Ph.D. in BioRobotics

The BioRobotics Institute of Scuola Superiore Sant'Anna di Pisa in Wearable Robotics Lab. – Head Prof. Nicola Vitiello

Thesis: Design & Development of Novel Wearable Robots

Date defence: 28/05/2019

Mark: 100/100 cum laude

Eng. qualification

April 2013, qualification to practice the profession of Industrial Engineer (LM33). Member of the Italian *Albo degli Ingegneri* since 2023.

MSc Mechanical Engineering (LM33)

Università degli Studi di Perugia – Laurea magistrale in ingegneria meccanica.

Thesis: Feasibility Study to develop a sail Suez-Max Tanker.

Date defence: 18/07/2013.

Mark: 102/110

BSc Mechanical Engineering

Università degli Studi di Perugia – Laurea magistrale in ingegneria meccanica

Date defence: 18/07/2013

Mark: 96/110

Post-Doc @The BioRobotics Institute in Wearable Robotics Laboratory – Head: Prof. Nicola Vitiello, Dr. Simona Crea & Dr. Emilio Trigili

I lead the hardware R&D sub-team of the Laboratory which has designed and conceived many prototypes and complex mechatronic devices (e.g., exoskeletons, prostheses, and hybrid technology) with outstanding results (e.g. patents, papers, very promising feedback from users).

I take care of most of the Intellectual Property (IP) management of the WR Lab (i.e., patent applications), certification processes, and much of the micro-management of the whole Team (i.e.: orders, budget, facilities, etc.)



With some colleagues of mine we founded **IUVO S.r.l.** in 2016. Nowadays controlled by a joint venture between COMAU and OSSUR.



Industrial Property Advisor @Transfer Technology Office of Scuola Superiore Sant'Anna – Head: Prof. Marco Frey & Dr. Annarosa Mezzasalma

As a knowledge transfer office manager, I deal with (i) the management of the SSSA's patent portfolio and all intellectual property at large, concentrating the effort on the new promising ideas; (ii) the establishment of new spin-offs; (iii) management of relationships between spin-offs, University, and networking; (iv) enhancement of patents and know-how; (v) supports the projects who the TT Office is involved in; (vi) reporting; etc.



Appendix

Patent families:

- 1) **Cinematismo per la compensazione di un carico di estremità ed esoscheletro che fa uso di tale cinematismo** – Fantozzi, Capitani, **Baldoni**, Penna, Trigili, Crea, Vitiello
 - Priority: IT102024000013081 of 06/06/2024.
- 2) **Cinematismo per la compensazione di un carico variabile ed esoscheletro che fa uso di tale cinematismo** – Capitani, Fantozzi, **Baldoni**, Penna, Trigili, Crea, Vitiello
 - Priority: IT102024000013099 of 06/06/2024.
- 3) **Variable stiffness orthotic shell** – **Baldoni**, Cianchetti, Crea, Vitiello (Publication WO 2021/124198)
 - Priority: IT 102019000024301 of 17/12/2019
 - PCT: PCT/IP2020/062108 of 17/12/2020
 - EU: EP20839393.4 of 17/06/2022
- 4) **Method for optimizing the arrangement of pressure sensors and device obtained by this method** – Martini, **Baldoni**, Fiumalbi, Dell'Agnello, Crea, Vitiello (Publication WO2021/084427)
 - Priority: IT 102019000019902 of 28/10/2019
 - PCT: PCT/IB2020/060077 of 28/10/2020
 - EU: EP20811721.8 of 28/04/2022
- 5) **Kinematic chain to assist flexion-extension of a joint** – **Baldoni**, Scalamogna, Fiumalbi, Crea, Vitiello (Publication: WO2021/064544)
 - Priority: IT 102019000017558 of 30/09/2019
 - PCT: PCT/IB2020/059049 of 30/09/2020
 - EU: EP20797847.9 of 30/03/2022
- 6) **Telaio di sostegno ad un esoscheletro di mano** (divisional) – **Baldoni**, Cempini, Fantozzi, Crea, Marconi, Cortese, Giovacchini, Vitiello
 - Priority: IT 102019000005476 of 13/07/2017
- 7) **Telaio di sostegno per esoscheletro di arto superiore** (divisional) – **Baldoni**, Moisé, Crea, Trigili, Cortese, Giovacchini, Vitiello
 - Priority: IT 02019000001843 of 08/02/2019
- 8) **Wearable robotic device for moving a user** – Fantozzi, **Baldoni**, Crea, Vitiello (Publication WO2020/109996)
 - Priority: IT 102018000010633 of 27/11/2018
 - PCT: PCT/IB2019/060177 of 27/11/2019
 - USA: US17/297,431 of 27/05/2021
 - EU: EP19831882 of 27/05/2021
- 9) **A planar torsional spring** – **Baldoni**, Fantozzi, Vitiello (Publication WO2020/104962)
 - Priority: IT 102018000010483 of 21/11/2018
 - PCT: PCT/IB2019/059975 of 21/11/2019
 - EU: EP3884180 of 21/05/2021
 - China: CN201980077038X of 21/05/2021
 - USA: US17/294933 of 21/05/2021
- 10) **Wearable active robot for body joints in series** – **Baldoni**, Crea, Vitiello (Publication WO2020/070705)
 - Priority: IT 102018000009213 of 05/10/2019
 - PCT: PCT/IB2019/058469 of 05/10/2020
 - EU: EP19806321 of 05/04/2022
 - USA: US17/281855 of 05/04/2022
- 11) **Wearable active robot with sensor means for feedback control** – **Baldoni**, Crea, Vitiello (Publication WO2020/070703)
 - Priority: IT 102018000009207 of 05/10/2019
 - PCT: PCT/IB2019/058466 of 05/10/2020
 - EU: EP19798126 of 05/04/2022
- 12) **Wearable active robot with spinal polyarticular chain** – **Baldoni**, Crea, Vitiello (Publication WO2020/070704)
 - Priority: IT 102018000009210 of 05/10/2019

- PCT: PCT/IB2019/058467 of 05/10/2020
- 13) **Multiple output actuation system for robotic joints – Baldoni, Fantozzi, Giovacchini, Parri, Vitiello, Crea** (Pubblication WO2020/070711)
- Priority: IT 102.018.000.009.202 of 05/10/2019
 - PCT: PCT/IB2019/058481 of 05/10/2020
- 14) **Device for the selective transmission of driving torques – Baldoni, Fantozzi, Vitiello** (Pubblication WO2020/070712)
- Priority: IT 102018000009204 of 05/10/2019
 - PCT: PCT/IB2019/058482 of 05/10/2020
 - EU: EP19795654 of 05/04/2022
- 15) **Exoskeleton for the assistance of polyarticular joints – Baldoni, Crea, Vitiello** (Pubblication WO2020/070713)
- Priority: 102018000009208 of 05/10/2019
 - PCT: PCT/IB2019/058483 of 05/10/2020
 - EP: EP19798127 of 05/04/2022
- 16) **Kinematical chain for assisting the motion of a spherical joint – Baldoni, Cempini, Fantozzi, Crea, Marconi, Cortese, Giovacchini, Vitiello** (Pubblication: WO2019/012429)
- Priority: IT 102017000079086 of 13/07/2017
 - PCT: PCT/IB2018/055085 of 13/07/2018
- EU: EP3651713 of 13/01/2020
 - USA: US11413208 of 13/01/2020
- 17) **Exoskeleton for upper arm – Baldoni, Moisè, Crea, Trigili, Cortese, Giovacchini, Vitiello** (Pubblication WO2018/207073)
- Priority: IT 102017000049732 of 08/05/2017
 - PCT: PCT/IB/2018/053151 of 08/05/2018
 - EU: EP3634354 of 08/11/2019
 - USA: US2021145687 of 08/11/2019
- 18) **Joint for transmitting a torsional load with elastic response – Baldoni, Cempini, Giovacchini, Vitiello** (Pubblication WO2017/216740)
- Priority: IT 102016000062595 of 17/06/2016
 - PCT: PCT/IB2017/053531 of 17/06/2017
 - EU: EP3472843 of 17/12/2018
 - China: CN109312787 of 17/12/2018
 - USA: US11408478 of 17/12/2018
- 19) **Kinematic chain for transmission of mechanical torques – Baldoni, Giovacchini, Vitiello** (Pubblication WO2017/216663)
- Priority: IT 102016000061190 of 14/06/2017
 - PCT: PCT/IB2017/053149 of 14/06/2018
 - EP: EP17740087.6 of 14/12/2018
 - China: CN109154365 of 14/12/2018
 - USA: US10821601 of 14/12/2018

Journal papers:

- 1) REVIEW Protesi
- 2) LAYER JAMMING - Emilio
- 3) HABILIS
- 4) Pergolini et al. AKOII
- 5) Peperoni, Capitani et al - Enhancing Human-Human Motor Synchrony in Rhythmic Gestures Through a Portable Elbow Active Exoskeleton
- 6) Ilaria Fagioli, Francesco Lanotte, Tommaso Fiumalbi, Andrea Baldoni, Alessandro Mazzarini, Filippo Dell'Agnello, Huseyin Eken, Vito Papapicco, Tommaso Ciapetti, Alessandro Maselli, Claudio Macchi, Sofia Dalmiani, Angelo Davalli, Emanuele Gruppioni, Emilio Trigili, Simona Crea, Nicola Vitiello – An Underactuated Active Transfemoral Prosthesis With Series Elastic Actuators Enables Multiple Locomotion Tasks – IEEE Transactions on Robotics (T-RO).
- 7) Pan, Astarita, Baldoni, Dell'Agnello, Crea, Vitiello & Trigili. (2023). A self-aligning upper-limb exoskeleton preserving natural shoulder movements: kinematic compatibility analysis. IEEE Transactions on Neural Systems and Rehabilitation Engineering.

- 8) Sanz-Morère, Fantozzi, Dell'Agnello, Baldoni, Giovacchini, Crea & Vitiello. (2023). An active knee orthosis with a variable transmission ratio through a motorized dual clutch. *Mechatronics*, 94, 103018.
- 9) Mazzarini, Fantozzi, Papapicco, Fagioli, Lanotte, Baldoni, ... & Vitiello. (2023). A low-power ankle-foot prosthesis for push-off enhancement. *Wearable Technologies*, 4, e18.
- 10) Peperoni, Capitani, Fiumalbi, Capotorti, Baldoni, Dell'Agnello, ... & Crea. (2023). Self-aligning finger exoskeleton for the mobilization of the metacarpophalangeal joint. *IEEE Transactions on Neural Systems and Rehabilitation Engineering*, 31, 884-894.
- 11) Pan, Astarita, Baldoni, Dell'Agnello, Crea, Vitiello & Trigili. (2022). NESM-γ: An upper-limb exoskeleton with compliant actuators for clinical deployment. *IEEE Robotics and Automation Letters*, 7(3), 7708-7715.
- 12) Fiumalbi, Martini, Papapicco, Dell'Agnello, Mazzarini, Baldoni, ... & Vitiello. (2022). A multimodal sensory apparatus for robotic prosthetic feet combining optoelectronic pressure transducers and IMU. *Sensors*, 22(5), 1731.
- 13) Fanciullacci, McKinney, Monaco, Milandri, Davalli, Baldoni, Sacchetti, ... & Gruppioni. (2021). Survey of transfemoral amputee experience and priorities for the user-centered design of powered robotic transfemoral prostheses. *Journal of neuroengineering and rehabilitation*, 18, 1-25.
- 14) Capotorti, Trigili, McKinney, Peperoni, Dell'Agnello, Fantozzi, Baldoni, ... & Vitiello, N. (2021). A novel torque-controlled hand exoskeleton to decode hand movements combining SEMG and fingers kinematics: a feasibility study. *IEEE Robotics and Automation Letters*, 7(1), 239-246.
- 15) Fanciullacci, McKinney, Monaco, Milandri, Davalli, Sacchetti, Baldoni, ... & Paternò. (2020). Evaluation of Human Factors for the User-centered Design of Powered Robotic Transfemoral Prostheses: A Survey of Transfemoral Amputee Experience and Priorities. PREPRINT (Version 1) available at Research Square [https://doi.org/10, 21203](https://doi.org/10.21203).
- 16) Sanz-Morere, Fantozzi, Parri, Giovacchini, Baldoni, Cempini, ... & Vitiello. (2019). A knee–ankle–foot orthosis to assist the sound limb of transfemoral amputees. *IEEE Transactions on Medical Robotics and Bionics*, 1(1), 38-48.
- 17) Trigili, Crea, Moisè, Baldoni, Cempini, Ercolini, ... & Vitiello. (2019). Design and experimental characterization of a shoulder-elbow exoskeleton with compliant joints for post-stroke rehabilitation. *IEEE/ASME Transactions on Mechatronics*, 24(4), 1485-1496.
- 18) Marconi, Baldoni, McKinney, Cempini, Crea & Vitiello. (2019). A novel hand exoskeleton with series elastic actuation for modulated torque transfer. *Mechatronics*, 61, 69-82.
- 19) Ercolini, Trigili, Baldoni, Crea & Vitiello. (2019). A novel generation of ergonomic upper-limb wearable robots: Design challenges and solutions. *Robotica*, 37(12), 2056-2072.
- 20) Crea, Nann, Trigili, Cordella, Baldoni, Badesa, ... & Soekadar (2018). Feasibility and safety of shared EEG/EOG and vision-guided autonomous whole-arm exoskeleton control to perform activities of daily living. *Scientific reports*, 8(1), 10823.
- 21) Baldoni, Cempini, Cortese, Crea, Carrozza & Vitiello. (2018). Design and validation of a miniaturized SEA transmission system. *Mechatronics*, 49, 149-156.
- 22) Crea, Cempini, Moise, Baldoni, Trigili, Marconi, ... & Vitiello. (2017). Validation of a gravity compensation algorithm for a shoulder-elbow exoskeleton for neurological rehabilitation. In *Converging Clinical and Engineering Research on Neurorehabilitation II: Proceedings of the 3rd International Conference on NeuroRehabilitation (ICNR2016)*, October 18-21, 2016, Segovia, Spain (pp. 495-499). Springer International Publishing.
- 23) Crea, Cempini, Moise, Baldoni, Trigili, Marconi, ... & Vitiello. (2016, June). A novel shoulder-elbow exoskeleton with series elastic actuators. In *2016 6th IEEE International Conference on Biomedical Robotics and Biomechanics (BioRob)* (pp. 1248-1253). IEEE.

Book chapters and/or conference papers:

- 1) Mazzarini et al. (2024) – Design and Characterization of a Robotic Ankle-Foot Prosthesis With Rotational Series and Parallel Elasticity – IEEE RAS EMBS Conference BioRob 2024
- 2) Fagioli et al. (2024) – Design and Benchtop Assessment of a Lightweight Series Elastic Actuator-Based Knee Prosthesis – IEEE RAS EMBS Conference BioRob 2024
- 3) Capitani, Peperoni et al. – H-PhlEx α: a compact SEA-based hand exoskeleton with active metacarpophalangeal joints – IEEE RAS EMBS Conference BioRob 2024

- 4) Astarita, Pan, Amato, Ferrara, Baldoni, Dell'Agnello, ... & Trigili. (2023, September). MITEx: A Portable Hand Exoskeleton for Assessment and Treatment in Neurological Rehabilitation. In 2023 International Conference on Rehabilitation Robotics (ICORR) (pp. 1-6). IEEE.
- 5) Pan et al. (2023) – NESM-gamma: An Upper-limb Exoskeleton with Compliant Actuators for Clinical Deployment – ICRA 2023
- 6) Lanotte et al. – Design and characterization of a multi-joint underactuated low-back exoskeleton for lifting tasks – BioRob 2020
- 7) Pilla et al. – Design and clinical testing of compliant upper-limb exoskeletons for stroke rehabilitation and assistance – WearRAcon 2019
- 8) Trigili et al. – Series-elastic actuators for Wearable Robotics: Test bench and Applications – Poster section EXO Berlin 2019
- 9) Crea et al. (2016) – Control and performance of upper- and lower-extremity SEA-based exoskeletons. Wearable Exoskeleton Systems: Design control and application, Institution of Engineering and Technology (IET Book).
- 10) Sanz-Morè et al. (2018, August) – A bioinspired control strategy for the CYBERLEGS knee-ankle-foot orthosis: feasibility study with lower-limb amputees. In 2018 7th IEEE International Conference on Biomedical Robotics and Biomechatronics (Biorob) (pp. 503-508). IEEE.
- 11) Giudetti et al. – RONDA: A Robotic Gym for Neurorehabilitation of Stroke Patients. The 40th IEEE Engineering in Medicine and Biology Society. Honolulu, Hawaii from July 17-21, 2018 (EMBC'18).
- 12) Sanz-Morè et al. – A bioinspired control strategy for the CYBERLEGS knee ankle foot orthosis: feasibility study with lower-limb amputees – In 2018 8th IEEE International Conference on Biomedical Robotics and Biomechatronics (BioRob)
- 13) Trigili et al. – Multi-Degree-of-Freedom Arm Exoskeleton with Compliant Actuators – In 2016 6th IEEE International Conference on Biomedical Robotics and Biomechatronics (BioRob)
- 14) Pilla et al. – Sviluppo di un metodo innovativo di valutazione della spasticità tramite l'utilizzo di un esoscheletro di gomito: uno studio preliminare – Prima giornata toscana della ricerca in riabilitazione. Montevarchi (AR), Ospedale Santa Maria alla Gruccia, Sala congressi CRT. 4 Maggio 2018

Involvement in projects:

- 1) PRIN2024 – Exoskeleton-assisted walking for prehabilitation and active aging
- 2) INAIL HANDeVAL - PR23-SV-P1 - Sviluppare un ecosistema di dispositivi in grado di effettuare misure quantitative per la valutazione del recupero funzionale della mano e del polso
- 3) INAIL BioARMnext - PR23-RR-P3 – Esoscheletro portatile per la riabilitazione e l'assistenza del paziente plesso-leso: follow-up
- 4) BioniCrus – Personalized Gait Rehabilitation for Veterans with Wearable Robotic Devices
- 5) Fit4MedRob – a. Ricerca industriale, sviluppo e innovazione in collaborazione con il settore privato (tramite cofinanziamento, condivisione di personale e/o delle strutture di ricerca), b. Trasferimento tecnologico e valorizzazione dei risultati della ricerca, incluse attività di disseminazione, c. Acquisto di attrezzature e strumentazione di ricerca, d. Attività formative, inclusi dottorati di ricerca, e. Attività di terza missione, f. Attività di public engagement
- 6) BRIEF – Biorobotics Research and Innovation Engineering Facilities
- 7) **Tuscany Health Ecosystem – THE** – Unico ecosistema dedicato alle Scienze della vita che ha l'obiettivo di fare della Toscana la “regione della salute”
- 8) **INAIL MOTU++** – PR19-PAI-P2 – Protesi robotica di arto inferiore con smart socket ed interfaccia bidirezionale per amputati di arto inferiore: personalizzazione mediante human-in-the loop optimization – From January 1, 2021 up to 3 years
- 9) **INAIL HABILIS++** - 19-RR-P4 – Nuovi dispositivi robotici indossabili per la riabilitazione e il recupero funzionale della mano - From January 1, 2021 up to 3 years
- 10) **Mari4_YARD** – User-centric solutions for a flexible and modular manufacturing in small and medium-sized shipyards – From December 1, 2020, up to 4 years
- 11) **INAIL BIOARM** – Esoscheletro portatile per la riabilitazione e l'assistenza del paziente plesso-leso – From November 2020 up to 3 years.

- 12) **COMBOTS** – CONnected through roBOTS: physically coupling humans to boost handwriting and music learning) – From Jan 2020 up to 3,5 years.
- 13) **ReHyb** – Rehabilitation based on Hybrid neuroprosthesis – From Jan 2020 up to 4 years project.
- 14) **INAIL HABILIS** – Nuovi dispositivi robotici per la riabilitazione e il recupero funzionale della mano – From Oct. 2017 to Sep. 2018
- 15) **INAIL MOTU** (Protesi robotica di arto inferiore con smart socket ed interfaccia bidirezionale per amputati di arto inferiore) – From 04/05/2017 to 03/05/2020
- 16) **CYBERLEGS Plus Plus Project** (The CYBERnetic LowEr-Limb CoGnitive Ortho-prosthesis) – H2020-ICT-25-2016-2017 – From 01/01/2017 to 31/01/2020
- 17) **HUMAN Project** (HUMAN MANufacturing) H2020-FOF-2016 from 01/10/2016 to 30/09/2019.
- 18) **CENTAURO Project** (Colavoro, efficienza e prevenzione nell'industria dei motoveicoli mediante tecnologia di automazione e robotica) – Bando FAR-FAS 2014 Regione Toscana.
- 19) **RONDA Project** (RObotica Indossabile personalizzata per la riabilitazioNe motoria Dell'arto superiore di pAzienti neurologici) Bando PAR FAS Salute 2014 – From 01/07/2015 to 30/06/2015
- 20) **AIDE Project** (Adaptive Multimodal Interfaces to Assist Disabled People in Daily Activities) – H2020-ICT-22-2014 from 01/02/2015 to 31/01/2018.
- 21) **IUVO Project** – Fondazione Pisa - from Apr.2013 to Sept.2016.
- 22) **CYBERLEGS Project** (The CYBERnetic LowEr-Limb CoGnitive Ortho-prosthesis) FP7-ICT-2011-7 – From 01/02/2012 to 31/01/2015.
- 23) **Early ReHab** – Funded by Regione Toscana - From Dic 2011 to Nov 2013
- 24) **AMULOs Project** (Advanced Motorized Upper Limb Orthotic System)
- 25) **WAY Project** (Wearable interfaces for hAnd function recovery) FP7-ICT-2011-7 from 01/10/2011 to 31/05/2015

References of Work experiences

- | | |
|--|---|
| <p>Oct 2024
March 2026
(1,5 years)</p> | <p>Professional contract (ID 4157) @The BioRobotics Institute – WR Lab – Head Prof. Nicola Vitiello, Dr. Simona Crea, Dr. Emilio Trigili</p> <p>Title: Supporto allo sviluppo di meccanismi, sistemi di attuazione ed interfacce fisiche uomo-robot per dispositivi mecatronici per la riabilitazione motoria, nell'ambito dei progetti PR23-RR-P3 - BioARMnext, PR23-SV-P1 - HANDeVAL, PR19-RR-P4 - Habilis++</p> |
| <p>Nov. 2019
Sept. 2024
(5 years)</p> | <p>Research grant for Post Doc position (ID 2228) @The BioRobotics Institute – WR Lab – Head Prof. Nicola Vitiello and Dr. Simona Crea</p> <p>Title: Ideazione, progettazione, sviluppo e validazione di sistemi meccanici e mecatronici per esoscheletrici indossabili per la riabilitazione, l'assistenza o il potenziamento delle capacità motorie.</p> |
| <p>Jan. 2024
Dec. 2024
(1 year)</p> | <p>Co.co.co. Grant (ID 3856) @Ufficio e Valorizzazione Ricerca (UVR) – Terza Missione – Head Prof. Marco Frey and Dr. Annarosa Mezzasalma</p> <p>Supporto per la valutazione di invenzioni nell'ambito della U.O. Valorizzazione Ricerca e consulenza per la valutazione di invenzioni e la realizzazione di materiali illustrativi e piani di valorizzazione con focus sullo specifico settore dell'Ingegneria meccanica e della Bioingegneria in considerazione del numero prevalente di invenzioni generate dai laboratori della Scuola in questo specifico ambito</p> |
| <p>Oct. 2022
Dic. 2023
(18 Months)</p> | <p>Co.co.co. Grant (ID 3416) @Ufficio e Valorizzazione Ricerca (UVR) – Terza Missione – Head Prof. Marco Frey and Dr. Monia Gentile</p> <p>Title: supporto alle attività di: (i) supporto ad attività di analisi delle invention disclosures e delle relazioni brevettuali; (ii) analisi dello stato dell'arte brevettuale, (iii) predisposizione di testi brevettuali, (iii) analisi dei rapporti di ricerca e delle written opinion, (iv) predisposizione di bozze di risposte ai comunicati ministeriali, (v) predisposizione di materiali divulgativi e report relativi a risultati della ricerca; (vi) analisi del know-how e</p> |

degli altri titoli di proprietà industriale della Scuola anche in relazione ai contesti di ricerca entro cui sono stati generati. (vii) Analisi della contrattualistica sulla proprietà industriale.

- Sept. 2022
Dic. 2022
(4 Months) **Collaboration agreement @IUVO Company – Head R&D: Eng. Francesco Giovacchini**
Support the engineering R&D team of IUVO S.r.l. on modeling, design, development, and characterization of mechanical components
- Nov. 2021
Sept 2022
(10 Months) **Co.co.co. Grant (ID 3151) @Ufficio e Valorizzazione Ricerca (UVR) – Terza Missione – Head Prof. Marco Frey and Dr. Monia Gentile**
Title: supporto alle attività di: (i) supporto ad attività di analisi delle invention disclosure e delle relazioni brevettuali; (ii) analisi dello stato dell'arte brevettuale, (iii) predisposizione di testi brevettuali, (iii) analisi dei rapporti di ricerca e delle written opinion, (iv) predisposizione di bozze di risposte ai comunicati ministeriali, (v) predisposizione di materiali divulgativi e report relativi a risultati della ricerca; (vi) analisi del know-how e degli altri titoli di proprietà industriale della Scuola anche in relazione ai contesti di ricerca entro cui sono stati generati. (vii) Analisi della contrattualistica sulla proprietà industriale.
- Set 2021
Dic 2021
(4 Months) **Collaboration agreement @IUVO Company – Head R&D: Ing. Francesco Giovacchini**
Support the engineering R&D team of IUVO S.r.l. on modeling, design, development, and characterization of mechanical components
- Gen 2021
Oct 2021
(10 Months) **Co.co.co. Grant (ID 2830) @Ufficio e Valorizzazione Ricerca (UVR) – Terza Missione – Head Prof. Paolo Dario and Dr. Monia Gentile**
Title: supporto alle attività di: (i) supporto ad attività di analisi delle invention disclosure e delle relazioni brevettuali; (ii) analisi dello stato dell'arte brevettuale, (iii) predisposizione di testi brevettuali, (iii) analisi dei rapporti di ricerca e delle written opinion, (iv) predisposizione di bozze di risposte ai comunicati ministeriali, (v) predisposizione di materiali divulgativi e report relativi a risultati della ricerca; (vi) analisi del know-how e degli altri titoli di proprietà industriale della Scuola anche in relazione ai contesti di ricerca entro cui sono stati generati. (vii) Analisi della contrattualistica sulla proprietà industriale.
- May 2020
Dec 2020
(9 Months) **Co.Co.Co. Grant (ID 2653) @The BioRobotics Institute – WR Lab – Head Prof. Nicola Vitiello**
Title: Attività di supporto allo sviluppo cinematico e implementativo di sistemi meccanici indossabili per il potenziamento delle capacità motorie nell'ambito dei progetti CYBERLEGS++, INAIL MOTU, INAIL HABILIS, ReHyb, CONBOTS, BioArm
- May 2019
Jan 2020
(8 months) **Co.Co.Co. Grant (ID2406) @The BioRobotics Institute – WR Lab – Head Prof. Nicola Vitiello**
Title: Attività di supporto allo sviluppo cinematico e implementativo di sistemi meccanici indossabili per il potenziamento delle capacità motorie nell'ambito dei progetti: HUMAN, INAIL HABILIS, INAIL MOTU, CYBERLEGS Plus Plus
- March 2018
Feb. 2019
(1 Year) **Co.Co.Co. Grant (ID2046) @The BioRobotics Institute – WR Lab – Head Prof. Nicola Vitiello**
Title: Attività di supporto allo sviluppo cinematico e implementativo di sistemi meccanici indossabili per il potenziamento delle capacità motorie nell'ambito dei progetti: CYBERLEGS++, INAIL MOTU, INAIL HABILIS
- Oct. 2017
Gen. 2018
(3 Months) **Co.Co.Co. Grant (ID1941) @The BioRobotics Institute – WR Lab – Head Prof. Nicola Vitiello**
Title: Attività di supporto alla progettazione di strutture meccaniche e attuatori per protesi robotizzate di arto inferiore per amputati trans femorali nell'ambito del progetto MOTU
- Oct. 2015
Sept. 2018
(3 Years) **Research grant (Ph.D. program) @The BioRobotics Institute – WR Lab – Head Prof. Nicola Vitiello**

Title: Progettazione e caratterizzazione sperimentale di sistemi robotici indossabili per l'assistenza ed il potenziamento delle capacità motorie

- Apr. 2014* **Scholarship @The BioRobotics Institute – WR Lab – Head Prof. Nicola Vitiello**
Sept. 2015
(18 Months) Title: Progettazione e sviluppo di tecnologie robotiche e sensoriali indossabili per applicazioni di ortesica, protesica e sicurezza personale
- Oct. 2013* **Scholarship @The BioRobotics Institute – WR Lab – Head Prof. Nicola Vitiello**
March 2014
(6 Months) Title: Progettazione e sviluppo di tecnologie robotiche e sensoriali indossabili per applicazioni di ortesica, protesica e sicurezza personale

Other experiences

- 2012* **Sailor/Skipper** – I was engaged to me skipper of schooner of 15 [m] in the Tuscan archipelago
- 2012 – '13* **Erasmus** @Southampton University (UK) - Working at thesis project
- 2012* **Dance teacher.** I gave a course of Caribbean dances (Salsa, Bachata, Merengue) as a teacher in a beginner class
- 2010* Sailing and Motor Boating License
- 2010 – '11* **Waiter** – Head room at “Il Podere” in Petignano d’Assisi (PG) – Italy
- 2008 – '11* Caribbean dances course (salsa, bachata, merengue)
- 2006 – '09* **Theatre course** in the Carthago Teatro company of Perugia

I authorize the processing of my personal data contained in the CV pursuant to art. 13 d. lgs. June 30, 2003 n. 196 - "Codice in materia di protezione dei dati personali" and art. 13 GDPR 679/16 - "Regolamento europeo sulla protezione dei dati personali".

Pontedera, 07/01/2024

Andrea Baldoni