SELEZIONE PUBBLICA PER LA STIPULA DI UN CONTRATTO DI RICERCATORE/RICERCATRICE A TEMPO DETERMINATO AI SENSI DELL'ARTICOLO 24, COMMA 3, LETT. B DELLA LEGGE 240/2010, NELLA VERSIONE PREVIGENTE L'ENTRATA IN VIGORE DELLA LEGGE 79/2022, CON REGIME DI TEMPO PIENO, DI DURATA TRIENNALE, PER LE ATTIVITA' DEL DIPARTIMENTO DI ECCELLENZA IN ROBOTICA I.A. PRESSO LA CLASSE ACCADEMICA DI SCIENZE SPERIMENTALI E APPLICATE PRESSO L'ISTITUTO DI BIOROBOTICA DELLA SCUOLA SUPERIORE SANT'ANNA PER IL SETTORE CONCORSUALE 09/G2 "BIOINGEGNERIA – SETTORE SCIENTIFICO DISCIPLINARE ING-INF/06 "BIOINGEGNERIA ELETTRONICA E INFORMATICA", BANDITA CON D.R. N. 367 DEL 31 MAGGIO 2023.

VERBALE DELLA TERZA RIUNIONE

La Commissione giudicatrice della selezione pubblica per la stipula di un contratto di ricercatore/ricercatrice a tempo determinato ai sensi dell'articolo 24, comma 3, lett. B della legge 240/2010, nella formulazione previgente l'entrata in vigore della legge 79/2022, con regime di tempo pieno, di durata triennale, per le attività del Dipartimento di Eccellenza in Robotica I.A. presso la Classe Accademica di Scienze Sperimentali e Applicate presso l'Istituto di BioRobotica nel Settore Concorsuale 09/G2 "Bioingegneria" - Settore Scientifico Disciplinare ING-INF/06 "Bioingegneria Elettronica e Informatica", nominata con D.R. n. 575 del 30 agosto 2023 e composta da:

- Prof.ssa Silvia Conforto, Ordinaria del Settore Concorsuale 09/G2 "Bioingegneria" - Settore Scientifico Disciplinare ING-INF/06 "Bioingegneria Elettronica e Informatica" presso l'Università degli Studi Roma Tre;
- Prof. Sergio Martinoia, Ordinario del Settore Concorsuale 09/G2 "Bioingegneria" - Settore Scientifico Disciplinare ING-INF/06 "Bioingegneria Elettronica e Informatica" presso l'Università degli Studi di Genova;
- Prof. Alessandra Laura Giulia Pedrocchi, Ordinaria del Settore Concorsuale 09/G2 "Bioingegneria" - Settore Scientifico Disciplinare ING-INF/06 "Bioingegneria Elettronica e Informatica" presso il Politecnico di Milano, membro designato dall'Istituto di BioRobotica.

si è riunita la terza volta, per via telematica, il giorno 6 novembre 2023 alle ore 16.30, operando dalle seguenti sedi:
Prof.ssa Conforto presso Università degli Studi Roma Tre; indirizzo di posta elettronica silvia.conforto@uniroma3.it
Prof. Martinoia presso Università degli Studi di Genova; indirizzo di posta elettronica Sergio.Martinoia@unige.it
Prof.ssa Pedrocchi presso Politecnico di Milano; indirizzo di posta elettronica alessandra.pedrocchi@polimi.it

Il Presidente, constatata la presenza di tutti i componenti, dichiara aperta la seduta.

La Commissione prende atto che non sono state presentate istanze di rinuncia alla partecipazione alla selezione e che ciascun Commissario ha avuto accesso e ha esaminato la documentazione presentata in via telematica dai/lle candidati/e.
Il Presidente ricorda che scopo della riunione odierna è procedere alla valutazione preliminare dei/lle sette candidati/e al fine di ammettere alla discussione pubblica con la Commissione i sei di essi/e comparativamente più meritevoli, come previsto dall'art. 24 comma 2 della legge 240/2010.
Successivamente ciascun commissario illustra i giudizi individuali nei quali ha espresso il proprio motivato giudizio analitico sui titoli, sul curriculum e sulla produzione scientifica dei/lle candidati/e, secondo i criteri stabiliti nella riunione preliminare, che vengono allegati (Allegato n. 1) al presente verbale.

La Commissione, verificata la coerenza dei giudizi individuali con i criteri predeterminati, ed esaminata collegialmente la documentazione prodotta dai/lle candidati/e, procede a formulare i giudizi collegiali su ciascun/a candidato/a, che vengono allegati al presente verbale di cui fanno parte integrante (Allegato n. 2).
La Commissione effettua, infine, la valutazione comparativa tra i/le candidati/e e decide, in base a quanto stabilito nella riunione preliminare, di ammettere alla discussione pubblica i seguenti candidati:

1302474
1310281
1207480
Dott.ssa Moccia Sara
1268012
1312560

La Commissione aggiorna i lavori alle ore 10.00 del giorno 4 dicembre 2023 per la discussione pubblica.

Terminati i lavori, la Commissione stabilisce che il Presidente inoltrerà copia firmata del presente verbale alla U.O. Personale docente e di supporto alla ricerca, corredato delle dichiarazioni di adesione degli altri membri della Commissione, che costituiscono parte integrante del verbale.

La riunione telematica ha termine alle ore 18.

LA COMMISSIONE
Il Presidente
Prof.ssa Silvia Conforto

Allegato 1 – giudizi individuali

VALUTAZIONI PEDROCCHI

Id 1302474

Il candidato ha svolto un dottorato congiunto in Biomedical Sciences (University of Liège, Belgium) e in Statistical Data Analysis (University of Ghent, Belgium) e un percorso post-dottorale a Purdue Univ. negli USA e poi presso EPFL dove ha ottenuto un grant Ambizione, attualmente in corso. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2, e la sua attività di formazione e di ricerca è eccellente. Eccellente la capacità di attrarre fondi e coordinare progetti. Si rilevano esperienze di supervisione di dottorandi. L'attività editoriale è molto buona, si nota ampia esperienza di relazioni internazionali. Ha ricevuto due premi internazionali. L'attività didattica è molto buona, con titolarità di corsi a livello dottorale. Non documenta esperienza di trasferimento dei prodotti della ricerca verso l'innovazione industriale. La produzione scientifica complessiva è eccellente, la selezione delle pubblicazioni presentate è molto buona, per quanto concerne le pubblicazioni presentate (solo 10 su 12). Il progetto presentato è molto buono, anche se manca di articolazione propria di progetto e piano di implementazione.

Il profilo complessivo risulta ottimo.

Id 1310281

Il candidato ha svolto un dottorato in Bioingegneria e un percorso post- dottorale in Canada presso il Toronto Rehab. È attualmente ricercatore (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2, e la sua attività di formazione e di ricerca è eccellente. Ha partecipato a numerosi progetti di ricerca, non è ancora documentata una capacità di attrarre fondi e coordinare progetti. Si rilevano esperienze di supervisione di dottorandi. L'attività editoriale e da relatore è molto buona, si notano esperienze di organizzazione di eventi scientifici di rilievo internazionale. Ha ricevuto alcuni premi nazionali durante il suo post-doc in Canada. L'attività didattica è buona, rivolta soprattutto ad attività di tipo seminariale, non ha titolarità di corsi. Non documenta esperienza di trasferimento dei prodotti della ricerca verso l'innovazione industriale. La produzione scientifica complessiva è ottima, come anche la selezione delle pubblicazioni presentate. Il progetto presentato è ottimo.

Il profilo complessivo risulta molto buono.

Id 1313501

Il candidato ha svolto un dottorato in Ingegneria Industriale all'Università di Parma, dove è attualmente ricercatore (RTD-A) e svolge attività di ricerca in collaborazione con CNR e l'Ospedale Universitario. La sua attività di ricerca è quasi completamente congruente con il settore concorsuale 09/G2, occupandosi di metodologie di 3D printing principalmente in applicazioni medicali, e la sua attività di formazione e di ricerca è buona, con un forte taglio verso il trasferimento tecnologico. Sta coordinando progetti di ricerca, principalmente rivolti al trasferimento tecnologico. L'attività editoriale è discreta, con alcune relazioni in contesti internazionali. Ha ricevuto quattro premi nazionali, principalmente legati ad attività di innovazione. L'attività didattica è molto buona, con titolarità di moduli di corsi, in corsi di laurea afferenti al Dipartimento di Medicina e Chirurgia. L'esperienza di trasferimento dei prodotti della ricerca verso l'innovazione industriale è eccellente, ha fondato due start-up, è stato responsabile dell'innovazione (Innovation Manager) nell'Università di Parma ed è titolare di un brevetto. La produzione scientifica complessiva è buona, la selezione delle pubblicazioni presentate è molto buona. Il progetto presentato è un progetto di innovazione, scarno, non presenta contestualizzazione nella letteratura scientifica e solo accenna il piano di implementazione.

Il profilo complessivo risulta discreto.

Id 1207480

Il candidato ha svolto un dottorato industriale in Biomedical Signals and Systems presso la Chalmers University in Svezia, paese dove ha svolto il suo post-doc. È attualmente Marie Skłodowska-Curie Post-doctoral Fellow presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione e di ricerca è molto buona, ha svolto un periodo di lavoro in azienda. Non presenta ancora esperienze significative di coordinamento di progetti di ricerca, a parte la partecipazione al Marie Skłodowska-Curie Post-doc. L'attività editoriale è buona, con alcune relazioni in contesti internazionali, la partecipazione all'organizzazione di eventi scientifici internazionali e il coordinamento di alcuni Special Issue. Ha ricevuto tre premi internazionali e uno nazionale. Durante il dottorato ha servito come teaching assistant presso Chalmers University per due corsi in 5 anni accademici, e si sottolinea un'ampia esperienza di supervisione di tesi di studenti di laurea magistrale. Non ha esperienza di titolarità di corsi. Si segnala la titolarità di un brevetto esteso internazionalmente. La produzione scientifica complessiva è molto buona, la selezione delle pubblicazioni presentate è ottima. Il progetto presentato è buono, anche se non dettaglia il programma di ricerca ma delinea in modo più ampio le proprie aspirazioni di ricerca.

Il profilo complessivo risulta molto buono.

Candidata SARA MOCCIA

La candidata SARA MOCCIA ha conseguito un dottorato Ingegneria Biomedica presso il Politecnico di Milano. E' attualmente ricercatrice (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione e di ricerca è molto buona. Presenta esperienze significative di

coordinamento di progetti di ricerca, la partecipazione a numerosi progetti e la supervisione di alcuni dottorandi. L'attività editoriale è eccellente, partecipa a due comitati editoriali di riviste rilevanti, ha svolto numerose relazioni in contesti internazionali. Documenta la partecipazione all'organizzazione di eventi scientifici internazionali e il coordinamento di alcuni Special Issue. Ha ricevuto tre premi internazionali e uno nazionale. L'attività didattica è significativa con titolarità di corsi, vasta esperienza di didattica seminariale e un'ampia esperienza di supervisione di tesi di studenti di laurea magistrale. Non documenta esperienza di trasferimento dei prodotti della ricerca verso l'innovazione industriale. La produzione scientifica complessiva è eccellente, come anche la selezione delle pubblicazioni presentate. Il progetto presentato è eccellente, ben contestualizzato nella letteratura; l'impatto clinico e il piano di fattibilità sono ben articolati.

Il profilo complessivo risulta eccellente.

Id 1268012

Il candidato ha conseguito un dottorato in Sciences Mecaniques, Acoustique, Electronique et Robotique in Francia, ha svolto il suo Post-doc ad Harvard, dopo un periodo di due anni in azienda. È attualmente ricercatore (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione e di ricerca è molto buona. Buona la partecipazione a progetti internazionali, non presenta ancora esperienze di coordinamento di progetti di ricerca. L'attività editoriale è discreta, è stato relatore in alcuni eventi internazionali. Ha ricevuto un premio internazionale. L'attività didattica è ancora limitata, ha svolto numerosi seminari, con esperienze di supervisione di tesi di studenti di laurea magistrale. Si segnala la titolarità di un brevetto esteso internazionalmente. La produzione scientifica complessiva è buona, la selezione delle pubblicazioni presentate è molto buona. Il progetto presentato è buono, anche se non dettaglia il programma di ricerca ma delinea in modo più ampio le proprie aspirazioni di ricerca.

Il profilo complessivo risulta buono.

Id 1312560

Il candidato ha conseguito un dottorato in Biorobotics, ha svolto vari periodi Post-doc in istituzioni di rilievo nazionale, tra cui IIT, CNR, Univ Di Cagliari. È attualmente post-doc presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione e di ricerca è eccellente. Buona la partecipazione a progetti, presenta iniziali esperienze di coordinamento di progetti di ricerca (WP leader) e di supervisione di un dottorando. L'attività editoriale è discreta, è stato relatore in alcuni eventi internazionali e nazionali. Non riporta premi. L'attività didattica è molto buona, con titolarità di corsi, numerose esperienze di seminari, e con esperienze di supervisione di tesi di studenti di laurea magistrale. Rilevante la titolarità di brevetti, anche estesi internazionalmente. La produzione scientifica complessiva è buona, la selezione delle pubblicazioni presentate è molto buona. Il progetto presentato è ottimo, ad alto rischio, ben contestualizzato nella letteratura, l'impatto clinico è ben articolato, il piano di implementazione è molto ambizioso.

Il profilo complessivo risulta molto buono.

VALUTAZIONI MARTINOIA

Id 1302474

ha svolto un dottorato congiunto in Biomedical Sciences (University of Liège, Belgium) e in Statistical Data Analysis (University of Ghent, Belgium) e un periodo di post-doc alla Purdue University negli USA e poi presso EPFL a Losanna in Svizzera. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2, e la sua attività di formazione e di ricerca è ottima. Ottima la capacità di attrarre fondi con ruoli anche da PI anche in considerazione della giovane età accademica. Il candidato riporta già numerose esperienze di supervisione di studenti di dottorato e di post-doc. Molto buona l'attività editoriale e ampia la rete di rapporti internazionali. Discreta l'attività didattica con corsi solo a livello di dottorato. Le pubblicazioni scientifiche e i parametri bibliometrici in rapporto all'età accademica sono ottimi con punte di eccellenza per la presenza di svariate pubblicazioni su riviste ad alto impatto. Buona la selezione delle pubblicazioni presentate purtroppo con solo 10 pubblicazioni su rivista. Ottimo il progetto anche se manca di articolazione specifica e piano di lavoro.

Il profilo complessivo risulta ottimo.

Id 1310281

i ha un dottorato in Bioingegneria. Ha poi svolto un periodo di post- doc presso la University Health Network a Toronto (Canada). E' attualmente ricercatore (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2, e la sua attività di formazione e di ricerca è ottima. Buona la capacità di attrarre fondi e ottima la partecipazione come co-PI o collaboratore a svariati progetti di ricerca anche internazionali. Molto buona la sua attività editoriale e da relatore a congressi compresa l'organizzazione di eventi scientifici di rilievo internazionale. L'attività didattica è discreta e relativa soprattutto ad attività di tipo seminariale o di supporto a corsi. La produzione scientifica nel suo complesso è ottima così come gli indicatori bibliometrici. Le pubblicazioni presentate sono molto buone su riviste alcune con ottima collocazione editoriale. Il progetto presentato sembra fare riferimento ad attività in parte già in corso; è presentato in maniera efficace e risulta molto buono.

Il profilo complessivo risulta molto buono.

Id 1313501

Il candidato possiede un dottorato in Ingegneria Industriale svolto all'Università di Parma. dove è attualmente ricercatore (RTD-A). La sua attività di ricerca è non tutta congruente con il settore concorsuale 09/G2 mentre la sua attività di formazione e di ricerca fortemente improntata al trasferimento tecnologico è buona. Anche l'attività progettuale è sostanzialmente rivolta a progetti di trasferimento tecnologico. Discreta risulta l'attività editoriale con la presenza di relazione in congressi internazionali. L'attività didattica è riferita a moduli di corsi, in corsi di laurea afferenti al Dipartimento di Medicina e Chirurgia e risulta buona. Molto buona la capacità e l'esperienza di trasferimento dei prodotti della ricerca verso l'innovazione industriale. Le pubblicazioni scientifiche risultano complessivamente di buon livello e buona la selezione delle pubblicazioni presentate. Il progetto presentato manca degli sviluppi e della contestualizzazione scientifica.

Il profilo complessivo risulta discreto.

Id 1207480

possiede un dottorato in Biomedical Signals and Systems presso la Chalmers University in Svezia dove lo stesso candidato ha svolto poi periodi di post-doc. E' attualmente Marie Skłodowska-Curie Post-doc Fellow presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione avanzata e di ricerca si è svolta all'estero e risulta molto buona. La capacità progettuale è ancora limitata ma certamente rilevante il progetto con cui è arrivato all'Istituto di Biorobotica della Scuola Sant'Anna. L'attività editoriale è buona, con la presenza di relazioni in congressi internazionali. L'attività didattica anche se limitata a supporto a corsi risulta buona, buona anche l'esperienza nella supervisione di studenti di laurea magistrale. La produzione scientifica è molto buona, la selezione delle pubblicazioni presentate è ottima. Il progetto presentato è sviluppato come "research and teaching statement" e non come un progetto di ricerca. Mancano quindi la parte di implementazione e di piano di lavoro. E' comunque complessivamente apprezzabile e buono.

Il profilo complessivo risulta molto buono.

Candidata SARA MOCCIA

Sara Moccia ha conseguito un dottorato europeo in Ingegneria Biomedica presso il Politecnico di Milano. Dal 2021 occupa il ruolo di ricercatrice (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna dal 2021. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione e di ricerca svolta sostanzialmente in Italia risulta molto buona. La candidata ha ottime capacità progettuali con già il coordinamento di progetti di ricerca sia nazionali che internazionali. Ottima la supervisione di dottorandi e post-doc anche in considerazione dell'età accademica. Ottima l'attività editoriale con la qualepartecipa a comitati editoriali di riviste internazionali. La candidata ha inoltre svolto numerose relazioni in contesti internazionali e ha partecipato all'organizzazione di eventi scientifici internazionali anche in considerazione della giovane età accademica. L'attività didattica è ottima con titolarità di corsi e didattica seminariale. Ampia l'esperienza nella supervisione di tesi di studenti di laurea magistrale.

La numerosità delle pubblicazioni scientifiche potrebbe essere considerata eccessiva in considerazione della giovane età accademica e spiegabile con l'attività scientifica di tipo metodologico e le evidenti capacità di networking e di coordinamento delle attività di gruppi. L'attività scientifica nel suo complesso è da ritenersi quindi ottima, così come la selezione delle pubblicazioni presentate. Il progetto presentato è ottimo con chiaro riferimento allo stato dell'arte agli impatti e alla fattibilità.

Il profilo complessivo risulta ottimo.

Id 1268012

Il candidatc ha ottenuto un dottorato in Sciences Mecaniques, Acoustique, Electronique et Robotique all'Università Pierre e Marie Curie in Francia, e ha svolto il suo Post-doc ad Harvard per circa due anni e mezzo. E' attualmente ricercatore (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. L'attività di ricerca del candidato è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione e di ricerca è molto buona in relazione alla sua età accademica e al fatto che ha avuta un'esperienza in azienda per due anni. La partecipazione a progetti è molto buona anche se con ruoli non di coordinamento e generalmente come collaboratore alla ricerca. L'attività editoriale è ancora limitata mentre ha avuto esperienze come relatore in alcuni eventi internazionali. L'attività didattica è anch'essa limitata e legata allo svolgimento di seminari con qualche esperienza di supervisione di tesi di studenti di laurea magistrale. La produzione scientifica complessiva è buona, e molto buona risulta la selezione delle pubblicazioni presentate su rivista. Il progetto presentato è molto buono anche se non propriamente strutturato come progetto di ricerca. La sezione di impatto è chiara e ben articolata mentre il piano di lavoro è solo accennato.

Il profilo complessivo risulta buono.

Id 1312560

I ha ottenuto un dottorato in Tecnologie Innovative alla Scuola Superiore Sant'Anna. Ha svolto vari periodi Post-doc in istituzioni di rilievo nazionale (IIT e CNR). Dal 2019 è post-doc presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione e di ricerca è molto buona. La partecipazione a progetti è buona con prime parziali esperienze di coordinamento in progetti di ricerca internazionali e la supervisione di un dottorando. L'attività editoriale è ancora limitata; è stato relatore in alcuni eventi internazionali e nazionali. Molto buona l'attività didattica, con alcuni incarichi per corsi curriculari anche se non riferiti a corsi di Ingegneria. Buona l'attività di trasferimento tecnologico con la titolarità di brevetti, anche internazionali. La produzione scientifica complessiva è buona, la selezione delle pubblicazioni presentate è molto buona. Il progetto presentato è ottimo, ad alto rischio e potenziale impatto, ben inserito nello stato dell'arte del settore e con un piano di implementazione molto, forse troppo, ambizioso.

Il profilo complessivo risulta buono.

VALUTAZIONI CONFORTO

Id 1302474

ricopre attualmente una posizione di tipo post-doc presso EPFL in Svizzera. Precedentemente, dopo il dottorato congiunto in Biomedical Sciences (University of Liège, Belgium) e in Statistical Data Analysis (University of Ghent, Belgium), ha passato un periodo di post-doc alla Purdue University. L'attività didattica, con corsi solo a livello di dottorato, è discreta. La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2 e buona è la capacità di attrarre fondi. Ha supervisonato alcuni studenti di dottorato e di post-doc. Buone l'attività editoriale e la rete di rapporti internazionali. Le pubblicazioni scientifiche e i parametri bibliometrici sono ottimi. Presenta 10 pubblicazioni su rivista. Ottimo il progetto anche se manca di articolazione progettuale e piano di lavoro.

Il profilo complessivo risulta ottimo.

Id 1310281

è attualmente ricercatore (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. Precedentemente, dopo un dottorato in Bioingegneria, ha svolto un periodo di post- doc presso la University Health Network a Toronto (Canada). L'attività didattica, relativa soprattutto ad attività di tipo seminariale o di supporto a corsi, è molto buona. L'attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2, con ottima capacità di attrarre fondi e buone partecipazioni a progetti internazionali. L'attività di organizzazione di eventi scientifici di rilievo internazionale è molto buona. La produzione scientifica complessiva e gli indicatori bibliometrici sono molto buoni. Le pubblicazioni presentate sono ottime e molte sono pubblicati su riviste con ottima collocazione editoriale. Il progetto presentato è molto buono.

Il profilo complessivo risulta ottimo

Id 1313501

è attualmente ricercatore (RTD-A) presso l'Università di Parma. Ha conseguito un dottorato in Ingegneria Industriale presso l'Università di Parma. L'attività didattica, riferita a moduli di corsi, in corsi di laurea afferenti al Dipartimento di Medicina e Chirurgia, risulta buona. L'attività di ricerca è parzialmente congruente con il settore concorsuale 09/G2. Presenta una buona attività di formazione e di ricerca fortemente improntata al trasferimento tecnologico. L'attività progettuale si rivolge quasi esclusivamente a progetti di trasferimento tecnologico. L'attività editoriale è discreta. Le pubblicazioni scientifiche sono di buon livello e buona la selezione delle pubblicazioni presentate. Il progetto presentato non riporta un'adeguata contestualizzazione e non descrive i possibili sviluppi.

Il profilo complessivo risulta discreto.

Id 1207480

è attualmente Marie Skłodowska-Curie post-doc Fellow presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. Precedentemente, dopo un dottorato in Biomedical Signals and Systems presso la Chalmers University in Svezia, ha svolto periodi di post-doc presso la medesima università. L'attività didattica, limitata a supporto a corsi, risulta buona, così come l'esperienza nella supervisione di studenti di laurea magistrale. L'attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. L'attività di formazione avanzata e di ricerca, svolta prevalentemente all'estero, risulta molto buona mentre è ancora limitata la sua esperienza progettuale. L'attività editoriale è buona. La produzione scientifica è molto buona così come la selezione delle pubblicazioni presentate. Il progetto di ricerca non rispetta pienamente i canoni di un progetto di ricerca ma è comunque apprezzabile nel contenuto.

Il profilo complessivo risulta molto buono.

Candidata SARA MOCCIA

Sara MOCCIA è attualmente ricercatrice (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. Ha conseguito un dottorato europeo in Ingegneria Biomedica presso il Politecnico di Milano. L'attività didattica, composta sia da corsi in titolarità che da seminari, è eccellente. Ampia è l'esperienza nella supervisione di tesi di studenti di laurea magistrale. L'attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2 è di importante entità. La sua attività di formazione e di ricerca svolta sostanzialmente in Italia risulta ottima e appare essere stata utile alla implementazione di reti internazionali di collaborazione. L'attività editoriale e quella di organizzazione di eventi scientifici internazionali sono ampie. L'attività scientifica nel suo complesso è eccellente. Ottima la scelta delle pubblicazioni presentate. Il progetto di ricerca è eccellente.

Il profilo complessivo risulta eccellente.

Id 1268012

è attualmente ricercatore (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. Precedentemente, dopo un dottorato in Sciences Mecaniques, Acoustique, Electronique et Robotique all'Università Pierre e Marie Curie in Francia, ha svolto un periodo di post-doc ad Harvard. L'attività didattica è limitata allo svolgimento di qualche seminario. Ha supervisionato alcune tesi di studenti di laurea magistrale. L'attività di ricerca del candidato è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione e di ricerca è buona e si affianca ad un periodo di lavoro in azienda. Nella partecipazione a progetti non documenta ancora ruoli di coordinamento. L'attività editoriale è ancora limitata. La produzione

scientifica complessiva è buona, così come le pubblicazioni presentate. Il progetto di ricerca presentato è molto buono.

Il profilo complessivo risulta buono.

Id 1312560

attualmente è post-doc presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. Precedentemente, dopo un dottorato in Tecnologie Innovative alla Scuola Superiore Sant'Anna, ha svolto vari periodi post-doc in vari enti di ricerca nazionali.

L'attività didattica, con incarichi in corsi curriculari (non sempre in corsi di Ingegneria) e numerosi seminari, è molto buona. L'attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. L'attività di formazione e di ricerca è molto buona. La partecipazione a progetti vede alcune prime esperienze di coordinamento internazionali e la supervisione di un dottorando. L'attività editoriale è ancora limitata. L'attività di trasferimento tecnologico è molto buona. La produzione scientifica complessiva è buona; la selezione delle pubblicazioni presentate è molto buona. Il progetto presentato è ottimo.

Il profilo complessivo risulta molto buono.

Allegato 2 – giudizi collegiali

1302474

Il candidato , nel periodo ottobre 2012 – settembre 2016, ha svolto in Belgio un dottorato congiunto fra L'università di Liège e Università di Ghent e un percorso post- dottorale alla Università Purdue negli USA. E' attualmente ricercatore a EPFL grazie ad un Grant Ambizione, a proprio nome. La sua attività di formazione e di ricerca è eccellente. Eccellente la capacità di attrarre fondi e coordinare progetti. L'attività editoriale è molto buona, si nota ampia esperienza di relazioni internazionali. L'attività didattica è buona, con titolarità di corsi a livello dottorale. Non documenta esperienza di trasferimento dei prodotti della ricerca verso l'innovazione industriale. La produzione scientifica complessiva è eccellente, come documentato anche dagli indicatori bibliometrici. Presenta solo 10 pubblicazioni; le pubblicazioni presentate sono molto buone. Il progetto presentato è molto buono, anche se manca di articolazione propria di progetto e piano di implementazione.

Il giudizio complessivo è OTTIMO.

1310281

Il candidato nel periodo gennaio 2013 - maggio 2016, ha svolto un dottorato in Bioingegneria dall'Università di Bologna. Ha svolto un periodo di post-doc presso la University Health Network a Toronto (Canada) per circa 5 anni. E' ricercatore (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna dal 2021.

La sua attività di ricerca è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2, e la sua attività di formazione e di ricerca è ottima. Ha partecipato a numerosi progetti di ricerca anche se non è ancora documentata una capacità di attrarre fondi e coordinare progetti. Si rilevano esperienze di supervisione di dottorandi. Ha ricevuto alcuni premi nazionali durante il suo post-doc in Canada. Non documenta esperienza di trasferimento dei prodotti della ricerca verso l'innovazione industriale. Molto buona la sua attività editoriale e da relatore a congressi, compresa l'organizzazione di eventi scientifici di rilievo internazionale.

La produzione scientifica nel suo complesso è ottima così come gli indicatori bibliometrici. Il progetto presentato sembra fare riferimento ad attività in parte già in corso; è presentato in maniera efficace e risulta molto buono.

Le pubblicazioni presentate sono molto buone, alcune con ottima collocazione editoriale.

L'attività didattica è discreta e relativa soprattutto ad attività di tipo seminariale o di supporto a corsi.

Il giudizio complessivo è MOLTO BUONO.

1313501

Il candidato possiede un dottorato in Ingegneria Industriale svolto nel periodo gennaio 2014 – dicembre 2016 all'Università di Parma, dove è attualmente ricercatore (RTD-A) dal 2021.

La sua attività di ricerca è non tutta congruente con il settore concorsuale 09/G2 e la sua attività di formazione e di ricerca risulta fortemente improntata al trasferimento tecnologico. Discreta risulta l'attività editoriale con la presenza di relazioni in congressi internazionali. Ha ricevuto premi nazionali, principalmente legati ad attività di innovazione. L'esperienza di trasferimento dei prodotti della ricerca verso l'innovazione industriale è eccellente, ha fondato due start-up, è stato responsabile dell'innovazione (Innovation Manager) nell'Università di Parma ed è titolare di un brevetto.

L'attività didattica è riferita alla titolarità di moduli di corsi, in corsi di laurea afferenti al Dipartimento di Medicina e Chirurgia, e risulta molto buona.

La produzione scientifica nel suo complesso è buona così come gli indicatori bibliometrici.

Le pubblicazioni scientifiche risultano complessivamente di livello buono e buona la selezione delle pubblicazioni presentate.

Il progetto presentato è generico manca degli sviluppi e della contestualizzazione scientifica.

Il giudizio complessivo è discreto, non si evidenzia ancora una maturità scientifica adeguata alla posizione a bando.

1207480

, nel periodo ottobre 2014 - maggio 2019, ha svolto, un dottorato industriale presso la Chalmers University in Svezia, paese dove ha svolto il suo post-doc. Dal 2022, è Marie Skłodowska-Curie Post-doctoral Fellow presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna.

La sua attività di formazione e di ricerca è ottima, ha svolto un periodo di lavoro in azienda. Ha ricevuto alcuni premi. Durante il dottorato ha servito come teaching assistant presso Chalmers University, si sottolinea un'ampia esperienza di supervisione di tesi di studenti di laurea magistrale. Non ha esperienza di titolarità di corsi.

Si segnala la titolarità di un brevetto esteso internazionalmente. La produzione scientifica complessiva è ottima, la selezione delle pubblicazioni presentate è ottima. Il progetto presentato è buono, anche se non dettaglia il programma di ricerca ma delinea in modo più ampio le proprie aspirazioni di ricerca.

Il giudizio complessivo risulta MOLTO BUONO.

Candidata SARA MOCCIA

La candidata SARA MOCCIA ha conseguito un dottorato Ingegneria Biomedica svolto, nel periodo maggio 2015 – aprile 2018, presso il Politecnico di Milano, svolgendo la sua attività di ricerca presso IIT. Ha svolto un periodo post-doc presso l'Università Politecnica delle Marche. È dal 2021 ricercatrice (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di formazione e di ricerca è molto buona. Presenta esperienze significative di coordinamento di progetti di ricerca, la partecipazione a numerosi progetti e la supervisione di alcuni dottorandi. L'attività editoriale è eccellente. Documenta la partecipazione all'organizzazione di eventi scientifici internazionali. Ha ricevuto vari premi internazionali e nazionali. Ha una vasta esperienza didattica, anche di titolarità e co-titolarità di corsi; significativa è anche l'esperienza di didattica seminariale e di supervisione di studenti.

Non documenta esperienza di trasferimento dei prodotti della ricerca verso l'innovazione industriale. La produzione scientifica complessiva è eccellente, come anche la selezione delle pubblicazioni presentate. Il progetto presentato è eccellente, ben contestualizzato nella letteratura; l'impatto clinico e il piano di fattibilità sono ben articolati.

Il giudizio complessivo risulta ECCELLENTE.

12 68 012

Il candidato . ha ottenuto un dottorato in Sciences Mecaniques, Acoustique, Electronique et Robotique svolto nel periodo gennaio 2014 – marzo 2017, all'Università Pierre e Marie Curie in Francia, e ha svolto il suo Post-doc ad Harvard per circa due anni e mezzo. Da inizio 2023 è ricercatore (RTD-A) presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna.

L'attività di ricerca del candidato è pienamente congruente con il settore concorsuale 09/G2. La sua attività di formazione e di ricerca è molto buona in relazione al fatto che ha avuta un'esperienza in azienda di due anni. La partecipazione a progetti è molto buona anche se con ruoli non di coordinamento e generalmente come collaboratore alla ricerca. L'attività editoriale è ancora limitata mentre ha avuto esperienze come relatore in alcuni eventi internazionali. Ha ricevuto un premio internazionale ed è titolare di un brevetto internazionale.

La produzione scientifica complessiva è buona e buoni sono gli indicatori bibliometrici.

Molto buona risulta la selezione delle pubblicazioni presentate su rivista, anche se limitata a solo 10 lavori, e 2 lavori a congresso.

Il progetto presentato è molto buono anche se non propriamente strutturato come progetto di ricerca. La sezione di impatto è chiara e ben articolata mentre il piano di lavoro è solo accennato

L'attività didattica è anch'essa limitata e legata allo svolgimento di seminari con qualche esperienza di supervisione di tesi di studenti di laurea magistrale.

Il giudizio complessivo risulta BUONO.

1312560

Il candidato ha conseguito un dottorato in Biorobotics, svolto nel periodo novembre 2011 – giugno 2015, e ha svolto vari periodi post-doc in istituzioni di rilievo nazionale, tra cui IIT, CNR, Univ Di Cagliari e è stato docente in una scuola media per un anno scolastico. È dal 2019 post-doc presso l'Istituto di Biorobotica della Scuola Superiore Sant'Anna. La sua attività di formazione e di ricerca è eccellente. Buona la partecipazione a progetti, presenta iniziali esperienze di coordinamento di progetti di ricerca (WP leader) e di supervisione di un dottorando. L'attività didattica è molto buona, con titolarità di corsi, numerose esperienze di seminari, e con esperienze di supervisione di tesi di studenti. Rilevante la titolarità di brevetti, anche estesi internazionalmente. La produzione scientifica complessiva è buona, la selezione delle pubblicazioni presentate è molto buona. Il progetto presentato è ottimo, ad alto rischio, ben contestualizzato nella letteratura, l'impatto clinico è ben articolato, il piano di implementazione è molto ambizioso.

Il giudizio complessivo è MOLTO BUONO.

SELEZIONE PUBBLICA PER LA STIPULA DI UN CONTRATTO DI RICERCATORE/RICERCATRICE A TEMPO DETERMINATO AI SENSI DELL'ARTICOLO 24, COMMA 3, LETT. B DELLA LEGGE 240/2010, NELLA VERSIONE PREVIGENTE L'ENTRATA IN VIGORE DELLA LEGGE 79/2022, CON REGIME DI TEMPO PIENO, DI DURATA TRIENNALE, PER LE ATTIVITA' DEL DIPARTIMENTO DI ECCELLENZA IN ROBOTICA I.A. PRESSO LA CLASSE ACCADEMICA DI SCIENZE SPERIMENTALI E APPLICATE PRESSO L'ISTITUTO DI BIOROBOTICA DELLA SCUOLA SUPERIORE SANT'ANNA PER IL SETTORE CONCORSUALE 09/G2 "BIOINGEGNERIA – SETTORE SCIENTIFICO DISCIPLINARE ING-INF/06 "BIOINGEGNERIA ELETTRONICA E INFORMATICA", BANDITA CON D.R. N. 367 DEL 31 MAGGIO 2023.

VERBALE DELLA QUARTA RIUNIONE

La Commissione giudicatrice della selezione pubblica per la stipula di un contratto di ricercatore/ricercatrice a tempo determinato ai sensi dell'articolo 24, comma 3, lett. B della legge 240/2010, nella formulazione previgente l'entrata in vigore della legge 79/2022, con regime di tempo pieno, di durata triennale, per le attività del Dipartimento di Eccellenza in Robotica I.A. presso la Classe Accademica di Scienze Sperimentali e Applicate presso l'Istituto di BioRobotica nel Settore Concorsuale 09/G2 "Bioingegneria" - Settore Scientifico Disciplinare ING-INF/06 "Bioingegneria Elettronica e Informatica", nominata con D.R. n. 575 del 30 agosto 2023 e composta da:

- Prof.ssa Silvia Conforto, Ordinaria del Settore Concorsuale 09/G2 "Bioingegneria" - Settore Scientifico Disciplinare ING-INF/06 "Bioingegneria Elettronica e Informatica" presso l'Università degli Studi Roma Tre;
- Prof. Sergio Martinoia, Ordinario del Settore Concorsuale 09/G2 "Bioingegneria" - Settore Scientifico Disciplinare ING-INF/06 "Bioingegneria Elettronica e Informatica" presso l'Università degli Studi di Genova;
- Prof.ssa Alessandra Laura Giulia Pedrocchi, Ordinaria del Settore Concorsuale 09/G2 "Bioingegneria" - Settore Scientifico Disciplinare ING-INF/06 "Bioingegneria Elettronica e Informatica" presso il Politecnico di Milano, membro designato dall'Istituto di BioRobotica;

si è riunita la quarta volta il giorno 4 dicembre 2023 alle ore 10.00 presso la Sala Riunioni, posta al II° piano di Palazzo Toscanelli in Via Santa Cecilia n. 3, Pisa.

La Presidente, constatato che tutti i membri della commissione sono collegati, dichiara aperta la seduta e comunica che scopo della odierna seduta è lo svolgimento delle discussioni pubbliche tra la commissione e i candidati regolarmente convocati dalla Scuola.
La Commissione prende atto che non risultano trasmesse rinunce.

Alle ore 10:20 la Commissione accerta che sono presenti n. 4 candidati, li invita ad entrare in aula e procede alla loro identificazione, invitandoli ad apporre le loro firme sul foglio che viene allegato Sub 1 al presente verbale. Risulta assente Id 1302474
La Commissione accerta altresì che la candidata Dott.ssa Sara Moccia è collegata dalla propria abitazione in Fermo (FM) al link

https://santannapisa.webex.com/santannapisa/j.php?MTID=mbc828291c3f15d16f3e6e006fd5bd67c. La possibilità di collegamento da remoto è stata concessa dall'Amministrazione alla Dott.ssa per ragioni inerenti alla tutela della maternità.
La Commissione chiede alla dottoressa di mostrare il suo documento di identità i cui estremi vengono annotati nell'allegato 1 e ne accerta la corrispondenza con quello allegato alla domanda.

La Commissione comunica loro che effettuerà le discussioni procedendo in ordine alfabetico.
La Commissione constata che oltre ai candidati non sono presenti altri interessati.

La Commissione invita 1310281 a discutere i titoli, le pubblicazioni, le sue esperienze di ricerca e il progetto presentato. La discussione avviene parzialmente in lingua inglese, al fine di accertane la conoscenza.

La Commissione invita 1207480 a discutere i titoli, le pubblicazioni, le sue esperienze di ricerca e il progetto presentato. La discussione avviene parzialmente in lingua inglese, al fine di accertane la conoscenza.

La Commissione invita la Dott.ssa Sara Moccia a discutere i titoli, le pubblicazioni, le sue esperienze di ricerca e il progetto presentato. La discussione avviene parzialmente in lingua inglese, al fine di accertane la conoscenza.

La Commissione invita 1268012 a discutere i titoli, le pubblicazioni, le sue esperienze di ricerca e il progetto presentato. La discussione avviene parzialmente in lingua inglese, al fine di accertane la conoscenza.

La Commissione invita 1312560 a discutere i titoli, le pubblicazioni, le sue esperienze di ricerca e il progetto presentato. La discussione avviene parzialmente in lingua inglese, al fine di accertane la conoscenza.

Al termine delle discussioni, la Commissione invita tutti i candidati a lasciare la seduta e continua la riunione a porte chiuse.
Dopo approfondito confronto, attribuisce, secondo i criteri stabiliti nella prima riunione, ai titoli, a ciascuna delle pubblicazioni presentate dai candidati e alla valutazione complessiva della produzione scientifica il punteggio riportato nell'Allegato 2.

La Commissione riepiloga quindi i punteggi attribuiti e riportati nell'Allegato 2

Cognome e nome	*Id domanda*	*Valutazione Titoli*	*Valutazione complessiva produzione scientifica*	*Valutazione pubblicazioni*	*Totale*
	1310281	**20,33**	**13,73**	**32,64**	**66,70**
	1207480	**21,44**	**10,80**	**32,01**	**64,26**

Moccia Sara	1282420	**33,55**	**20,00**	**34,88**	**88,43**
	1268012	**14,62**	**9,84**	**29,62**	**54,08**
	1312560	**17,62**	**11,06**	**29,37**	**58,05**

La Commissione indica quindi, quale vincitrice della presente selezione la dott.ssa SARA MOCCIA.

La Commissione dichiara chiusi i lavori e incarica la Segretaria di consegnare copia firmata del presente verbale alla U.O. Personale docente e di supporto alla Ricerca, corredato delle dichiarazioni di adesione degli altri membri della Commissione al fine di trasmettere gli atti alla Rettrice perché ne accerti con proprio decreto la regolarità formale.
La seduta è tolta alle ore 15:00.

LA COMMISSIONE

ALLEGATO 2

Punteggi dettagliati

CANDIDATO	Dottorato	Attività didattica	Attività di formazione, di ricerca, o progettuale	Direzione gruppi di ricerca e fund raising	Brevetti e technology transfer	Attività editoriale e di relatore	Premi e riconoscimenti	VALUTAZIONE TITOLI
[redacted]								
1310281	4,00	1,66	8,00	3,49	0,00	2,25	0,94	20,33
[redacted]								
1207480	4,00	1,78	5,36	4,65	2,08	1,58	2,00	21,44
MOCCIA	4,00	8,00	5,55	10,00	0,00	4,00	2,00	33,55
1268012	4,00	0,48	5,73	2,33	0,77	0,73	0,59	14,62
1312560	4,00	1,71	7,09	1,40	2,85	0,58	0,00	17,62

CANDIDATO	Progetto di ricerca	Produzione scientifica complessiva	PRODUZIONE SCIENTIFICA COMPLESSIVA
[redacted]			
1310281	7,56	6,17	13,73
[redacted]			
1207480	5,91	4,89	10,80
MOCCIA	8,00	12,00	20,00
1268012	5,91	3,93	9,84
1312560	7,73	3,33	11,06

1302444

	TITOLO E/O NUMERO/CODICE IDENTIFICATIVO DEL PAPER NELLA DOMANDA	TOT (Max: 3,4):
1	M. Dousty, ., P. Eftekhar, D J. Fleet, and J. Zariffa, "Grasp Analysis in the Home Environment as a Measure of Hand Function After Cervical Spinal Cord Injury," Neurorehabilitation and Neural Repair, vol. 37, no. 7, pp. 466 – 474, 2023.	1,93
2	and J. Zariffa, "Analysis of the hands in egocentric vision: A survey," IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, vol. 45, no. 6, pp. 6846 – 6866, 2023.	3,14
3	., M. Dousty, S. L. Hitzig, B. C. Craven, S. Kalsy-Ryan, and J. Zariffa, "Measuring hand use in the home after cervical spinal cord injury using egocentric video," Journal of Neurotrauma, vol. 39, no. 23-24, 2022.	2,88
4	, S. Smaoui, and C. M. Steele, "Automated pharyngeal phase detection and bolus localization in videofluoroscopic swallowing study: Killing two birds with one stone?" Computer Methods and Programs in Biomedicine, vol. 225, 107058, 2022.	3,26
5	., P. Gandhi, D. Sutton, and C. M. Steele, "Bolus Texture Testing as a Clinical Method for Evaluating Food Oral Processing and Choking Risk: A pilot study," American Journal of Speech-Language Pathology, vol. 31, no. 6, pp. 2806-2816, 2022.	2,44
6	G. Balbinot, , C. Pedrini Schuch, "The post-stroke hemiplegic rodent evaluation: a framework for forelimb movement quality assessment using kinematics," Current Protocols, vol. 2, pp. e369, 2022.	2,40
7	, S, Rezaei, D. L. Guarin, M. Kulkarni, D. Lim, M. Boulos, L. Zinman, Y. Yunusova, and B. Taati, "A New Dataset for Facial Motion Analysis in Individuals with Neurological Disorders," IEEE Journal of Biomedical and Health Informatics, vol. 25, no. 4, pp. 1111-1119, 2021.	2,60
8	C. Manfredi, , D. Melino, R. Villevoye, M. Kalenga, and S. Orlandi, "Automated detection and classification of basic shapes of newborn cry melody," Biomedical Signal Processing and Control, vol. 45, pp. 174-181, 2018.	2,70
9	J.R. Green, J. Wang, T F. Campbell, L. Zinman, and Y. Yunusova, "Kinematic features of jaw and lips distinguish symptomatic from pre-symptomatic stages of bulbar decline in amyotrophic lateral sclerosis," Journal of Speech, Language, and Hearing Research, vol. 61, pp. 1118-1129, 2018.	2,88
10	S. Orlandi, , F.F. Fiaschi, and C. Manfredi, "Testing software tools for newborn cry analysis using synthetic signals," Biomedical Signal Processing and Control, vol. 37, pp. 16-22, 2017.	3,01
11	, S. Orlandi, H.J. Escalante, F. Giovannelli, M. Cincotta, C.A. Reyes-Garcia, P. Vanni, G. Zaccara, and C. Manfredi, "Analysis of facial expressions in Parkinson's disease through video-based -automatic methods," Journal of Neuroscience Methods, vol. 281, pp. 7-20, 2017.	2,60
12	, F. Giovannelli, S. Orlandi, S.D. Barbagallo, M. Cincotta, P. Vanni, R. Chiaramonti, A. Borgheresi, G. Zaccara, and C. Manfredi, "Automatic identification of dysprosody in idiopathic Parkinson's disease," Biomedical Signal Processing and Control, vol. 17, pp. 47-54, 2015.	2,79
		32,64

1204480	TITOLO E/O NUMERO/CODICE IDENTIFICATIVO DEL PAPER NELLA DOMANDA	TOT (Max: 3,4):
1	Ortiz-Catalan, M., Wessberg, J., ., Naber, A., Branemark, R. Patterned Stimulation of Peripheral Nerves Produces Natural Sensations with Regards to Location but Not Quality (2019) IEEE Transactions on Medical Robotics and Bionics, 1 (3), art. no. 8781887, pp. 199-203	2,58
2	OrtizCatalan, M., , Sassu, P., Aszmann, O., Brånemark, R. Self-contained neuromusculoskeletal arm prostheses (2020) New England Journal of Medicine, 382 (18), pp. 1732-1738. Cited 117 times.	2,94
3	, Coletti, A., Mohammad, S.H.A., van den Berg, J., Cipriani, C. HANDdata – first-person dataset including proximity and kinematics measurements from reach-to-grasp actions, (2023) Scientific Data, 10 (1), art. no. 405,	2,852
4	Buist, M., Damerchell, S., Truong, M.T.N., Sanna, A., , Ortiz-Catalan, M. Development and Validation of a Wearable Device to Provide Rich Somatosensory Stimulation for Rehabilitation After Sensorimotor Impairment (2023) IEEE Transactions on Biomedical Circuits and Systems, 17 (3), pp. 547-557.	2,52
5	., Engels, L.F., Clemente, F., Dione, M., Sassu, P., Aszmann, O., Brånemark, R., Håkansson, B., Controzzi, M., Wessberg, J., Cipriani, C., Ortiz-Catalan, M. Neural feedback strategies to improve grasping coordination in neuromusculoskeletal prostheses, (2020) Scientific Reports, 10 (1), art. no. 11793, . Cited 35 times.	2,65
6	., Clemente, F., Sassu, P., Aszmann, O., Brånemark, R., Håkansson, B., Controzzi, M., Cipriani, C., Ortiz-Catalan, M. Grip control and motor coordination with implanted and surface electrodes while grasping with an osseointegrated prosthetic hand (2019) Journal of NeuroEngineering and Rehabilitation, 16 (1), art. no. 49, . Cited 35 times.	2,86
7	Ortiz-Catalan, M., ., Greenspon, C.M., Bensmaia, S.J. Chronic Use of a Sensitized Bionic Hand Does Not Remap the Sense of Touch (2020) Cell Reports, 33 (12), art. no. 108539, . Cited 19 times.	2,64
8	, Doguet, P., Botquin, Y., Hakansson, B., Ortiz-Catalan, M. Embedded System for Prosthetic Control Using Implanted neuromuscular Interfaces Accessed Via an Osseointegrated Implant, (2017) IEEE Transactions on Biomedical Circuits and Systems, 11 (4), art. no. 7932919, pp. 867-877. Cited 63 times.	3,13
9	, Ahlberg, J., Lendaro, E., Hermansson, L., Hakansson, B., Ortiz-Catalan, M. An Alternative Myoelectric Pattern Recognition Approach for the Control of Hand Prostheses: A Case Study of Use in Daily Life by a Dysmelia Subject (2018) IEEE Journal of Translational Engineering in Health and Medicine, 6, art. no. 2600112, . Cited 32 times.	2,48
10	Ahkami, B., ., Earley, E.J., Ortiz-Catalan, M. Extra-neural signals from severed nerves enable intrinsic hand movements in transhumeral amputations (2022) Scientific Reports, 12 (1), art. no. 10218, . Cited 2 times.	3,01
11	Earley, E.J., Zbinden, J., Munoz-Novoa, M., ., Smiles, A., Ortiz-Catalan, M. Competitive motivation increased home use and improved prosthesis self-perception after Cybathlon 2020 for neuromusculoskeletal prosthesis user (2022) Journal of NeuroEngineering and Rehabilitation, 19 (1), art. no. 47, . Cited 3 times.	2,21
12	Zbinden, J., Sassu, P., , Earley, E.J., Munoz-Novoa, M., Brånemark, R., Ortiz-Catalan, M. Improved control of a prosthetic limb by surgically creating electro-neuromuscular constructs with implanted electrodes, (2023) Science Translational Medicine, 15 (704), art. no. eabq3665, . Cited 2 times.	2,16
		32,01

MOCCIA	TITOLO E/O NUMERO/CODICE IDENTIFICATIVO DEL PAPER NELLA DOMANDA	TOT (Max: 3,4):
1	Moccia, S., De Momi, E., Guarnaschelli, M., Savazzi, M., Laborai, A., Guastini, L., ... & Mattos, L. S. (2017). Confident texture-based laryngeal tissue classification for earlystage diagnosis support. Journal of Medical Imaging, 4(3), 034502-034502.	2,67
2	Moccia, S., Foti, S., Routray, A., Prudente, F., Perin, A., Sekula, R. F., ... & Riviere, C. N. (2018). Toward improving safety in neurosurgery with an active handheld instrument. Annals of Biomedical Engineering, 46, 1450-1464.	2,32
3	Moccia, S., Vanone, G. O., De Momi, E., Laborai, A., Guastini, L., Peretti, G., & Mattos, L. S. (2018). Learning-based classification of informative laryngoscopic frames. Computer Methods and Programs in Biomedicine, 158, 21-30.	2,90
4	Moccia, S., De Momi, E., El Hadji, S., & Mattos, L. S. (2018). Blood vessel segmentation algorithms—review of methods, datasets and evaluation metrics. Computer Methods and Programs in Biomedicine, 158, 71-91.	2,96
5	Moccia, S., Wirkert, S. J., Kenngott, H., Vemuri, A. S., Apitz, M., Mayer, B., ... & Maier-Hein, L. (2018). Uncertainty-aware organ classification for surgical data science applications in laparoscopy. IEEE Transactions on Biomedical Engineering, 65(11), 2649-2659.	2,86
6	Moccia, S., Migliorelli, L., Carnielli, V., & Frontoni, E. (2020). Preterm infants' pose estimation with spatio-temporal features. IEEE Transactions on Biomedical Engineering, 67(8), 2370-2380.	3,20
7	Casella, A., Moccia, S., Paladini, D., Frontoni, E., De Momi, E., & Mattos, L. S. (2021). A shape constraint adversarial framework with instance-normalized spatio-temporal features for inter-fetal membrane segmentation. Medical Image Analysis, 70, 102008.	2,82
8	Pollina, L., Vallone, F., Ottaviani, M. M., Strauss, I., Carlucci, L., Recchia, F. A., ... & Moccia, S. (2022). A lightweight learning-based decoding algorithm for intraneural vagus nerve activity classification in pigs. Journal of Neural Engineering, 19(4), 046033.	2,92
9	Cannata, G. P., Migliorelli, L., Mancini, A., Frontoni, E., Pietrini, R., & Moccia, S. (2022). Generating depth images of preterm infants in given poses using GANs. Computer Methods and Programs in Biomedicine, 225, 107057.	3,06
10	Florentino, M. C., Cipolletta, E., Filippucci, E., Grassi, W., Frontoni, E., & Moccia, S. (2022). A deep learning framework for metacarpal-head cartilage-thickness estimation in ultrasound rheumatological images. Computers in Biology and Medicine, 141,105117.	3,06
11	Migliorelli, L., Berardini, D., Cela, K., Coccia, M., Villani, L., Frontoni, E., & Moccia, S. (2023). A store-and-forward cloud-based telemonitoring system for automatic assessing dysarthria evolution in neurological diseases from video-recording analysis. Computers in Biology and Medicine, 107194.	2,99
12	Moccia, S., Solbiati, S., Khornegah, M., Bossi, F. F., & Caiani, E. G. (2022). Automated classification of hand gestures using a wristband and machine learning for possible application in pill intake monitoring. Computer Methods and Programs in Biomedicine, 219, 106753.	3,13
MOCCIA	34,88	

1268012	TITOLO E/O NUMERO/CODICE IDENTIFICATIVO DEL PAPER NELLA DOMANDA	TOT (Max: 3,4):
1	O'Neill C., Young H., Hohlmer C., ., Rastgaar M., Artemiadis P., Walsh C., Tunable, Textile-based Joint Impedance Module for Soft Robotic Applications, Soft Robotics, 10.1089/soro.2021.0173	2,46
2	., O'Neill C., Gerez L., Cole T., Mendelowitz S., Nuckols K., Hohlmer C., Paganoni S., Lin D., Walsh C. (2022) Restoring arm function with a soft robotic wearable for individuals with amyotrophic lateral sclerosis, Science Translational Medicine, 10.1126/scitranslmed.add1504	2,79
3	., Ambrosini E., Pedrocchi A., Micera S. (2022) Wearable Robotics for Impaired Upper-Limb Assistance and Rehabilitation: State of the Art and Future Perspectives, IEEE Access, 10.1109/ACCESS.2022.3210514	2,82
4	Chu X., Lo C., ., Walsh C., Au S. (2022) Opposite Treatment on Null Space: a Unified Control Framework for a Class of Underactuated Robotic Systems with Null Space Avoidance, IEEE Transactions on Control Systems Technology, vol. 31:1, pp. 193-207, 10.1109/TCST.2022.3171914	2,58
5	Zhou Y.M., Hohlmer C., ., O'Neill C., Walsh C. (2021) Kinematics-based control of an inflatable soft wearable robot for assisting the shoulder of industrial workers, IEEE Robotics and Automation Letters, vol. 6:2, pp. 2155-2162, 10.1109/LRA.2021.3061365	2,58
6	.*, O'Neill C.*, Hohlmer C., Nuckols K., Clarke M., Zhou Y.M., Lin D., Walsh C. (2021) Sensing and control of a multi-joint soft wearable robot for upper-limb assistance and rehabilitation, IEEE Robotics and Automation Letters, vol. 6:2, pp. 2381-2388, 10.1109/LRA.2021.3061061	2,92
7	O'Neill C.*. *, Nuckols K., Clarke M., Hohlmer C., Cloutier A., Lin D., Walsh C. (2020) Inflatable soft wearable robot for reducing therapist fatigue during upper extremity rehabilitation in severe stroke, IEEE Robotics and Automation Letters, vol. 5:3, pp. 3899 - 3906, 10.1109/LRA.2020.2982861	2,84
8	., Guigon E., Roby-Brami A., Jarrass´e N. (2017) Modifying upper-limb inter-joint coordination in healthy subjects by training with a robotic exoskeleton, Journal of NeuroEngineering and Rehabilitation, vol. 14. pp. 55, 10.1186/s12984-017-0254-x	3,20
9	., Crocher V., Roby-Brami A., Jarrass´e N. (2016) Upper-limb robotic exoskeletons for neurorehabilitation: a review on control strategies, IEEE Reviews in Biomedical Engineering, vol. 9, pp. 4-14, 10.1109/RBME.2016.2552201	2,82
10	Jarrass´e N., ., Crocher V., Robertson J., Sahbani A., Morel G., Roby-Brami A. (2014) Robotic exoskeletons: a perspective for the rehabilitation of arm coordination in stroke patients, Frontiers in Human Neuroscience, vol. 8:947, pp. 1-10, 10.3389/fnhum.2014.00947	2,38
11	., Roby-Brami A., Jarrass´e N. (2017) Comparison of different error signals driving the adaptation in assist-as-needed controllers for neurorehabilitation with an upper-limb robotic exoskeleton, IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA17, Singapore), pp. 6645-6650, 10.1109/ICRA.2017.7989784	1,12
12	., Jarrass´e N., Roby-Brami A., Morel G. (2015) Adaptive control of a robotic exoskeleton for neurorehabilitation, 7th International IEEE/EMBS Conference on Neural Engineering (NER15, Montpellier, France), pp. 803-806, 10.1109/NER.2015.7146745	1,12
	29,62	

1312560

	TITOLO E/O NUMERO/CODICE IDENTIFICATIVO DEL PAPER NELLA DOMANDA	TOT (Max: 3,4):
1	, Pérez-Izquierdo, M., Zinno, C., Contreras, E., Rodriguez-Meana, B., Iberite, F., Ricotti, L., Micera, S., Navarro, X., (2023) A Novel 3D-Printed/Porous Conduit with Tunable Properties to Enhance Nerve Regeneration Over the Limiting Gap Length. Adv. Mater. Technol. 2300136. https://doi.org/10.1002/admt.202300136	2,77
2	Bianchini, M., Micera, S., & (2023). Recent Advances in Polymeric Drug Delivery Systems for Peripheral Nerve Regeneration. Pharmaceutics, 15(2), 640.	2,88
3	Micera, S., & (2022). Wireless neuromodulation with porous silicon. Nature Materials, 21(6), 614-616.	0,75
4	., D'Alessio, A., & Micera, S. (2022). Polysaccharide Layer-by-Layer Coating for Polyimide-Based Neural Interfaces. Micromachines, 13(5), 692.	3,07
5	., & Micera, S. (2021). Progress and challenges of implantable neural interfaces based on nature-derived materials. Bioelectronic Medicine, 7(1), 1-10.	1,73
6	., Sinibaldi, E., Grillone, A. F., Del Turco, S., Mondini, A., Li, T., ... & Mattoli, V. (2020). Enhanced in vitro magnetic cell targeting of doxorubicin-loaded magnetic liposomes for localized cancer therapy. Nanomaterials, 10(11), 2104.	2,84
7	Antidormi, A., Aprile, G., Cappellini, G., Cara, E., Cardia, R., Colombo, L., ... & (2018). Physical and chemical control of interface stability in porous Si–eumelanin hybrids. The Journal of Physical Chemistry C, 122(49), 28405-28415.	2,37
8	, Pastoriza-Santos, I., Lak, A., Pellegrino, T., Pérez-Juste, J., & Mattoli, V. (2017). Plasmonic/magnetic nanocomposites: Gold nanorods-functionalized silica coated magnetic nanoparticles. Journal of colloid and interface science, 502, 201-209.	2,88
9	Calucci, L., Grillone, A., , Mattoli, V., Ciofani, G., & Forte, C. (2017). NMR relaxometric properties of SPION-loaded solid lipid nanoparticles. The Journal of Physical Chemistry C, 121(1), 823-829.	2,34
10	Grillone, A., , Mondini, A., Forte, C., Calucci, L., Innocenti, C., ... & Ciofani, G. (2015). Active targeting of sorafenib: preparation, characterization, and in vitro testing of drug-loaded magnetic solid lipid nanoparticles. Advanced healthcare materials, 4(11), 1681-1690.	2,22
11	, ., Desii, A., Sinibaldi, E., Ciofani, G., Piazza, V., Mazzolai, B., & Mattoli, V. (2014). Gold nanoshell/polysaccharide nanofilm for controlled laser-assisted tissue thermal ablation. ACS Nano, 8(6), 5552-5563.	2,73
12	., Desii, A., Sartini, S., La Motta, C., Mazzolai, B., & Mattoli, V. (2013). PMMA/polysaccharides nanofilm loaded with adenosine deaminase inhibitor for targeted anti-inflammatory drug delivery. Langmuir, 29(43), 13190-13197.	2,79
		29,37